



معاونت فنی و مهندسی

دستورالعمل معرفی و عیب یابی

سیستم والتی پلکس

خودروی سمند

کد مدرک: ۱۰۵۴۵
کلید مدرک: ۱۲۴۴۳
تابستان ۱۳۸۹

معرفی و عیب یابی سیستم مالتی پلکس خودرو سمند

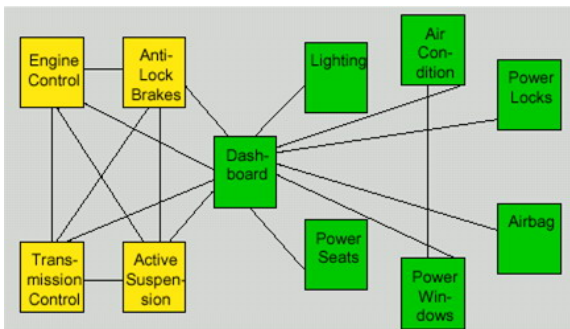


معرفی شبکه مالتی پلکس



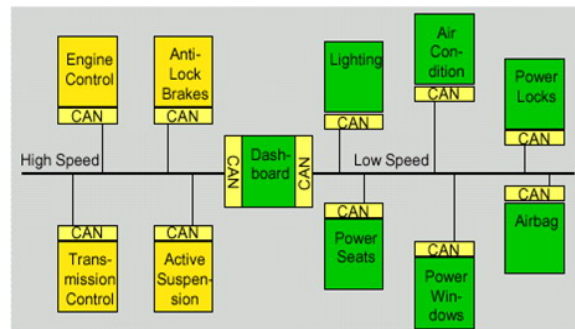
- معرفی شبکه مالتی پلکس :

به منظور اتصال حداقل ۳ واحد الکترونیکی (ECU) در خودرو با توجه به اینکه روش های موجود (point-to-point) توانایی کافی برای برقراری ارتباط مناسب این ECU ها را ندارد جهت برقراری اتصال این ECU ها به یکدیگر از شبکه مالتی پلکس استفاده می شود .



(اتصال point-to-point)

(point-to-point communication)



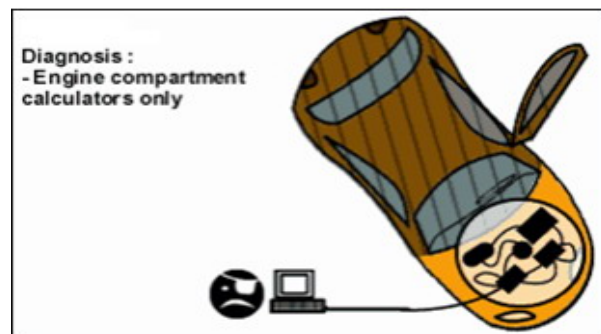
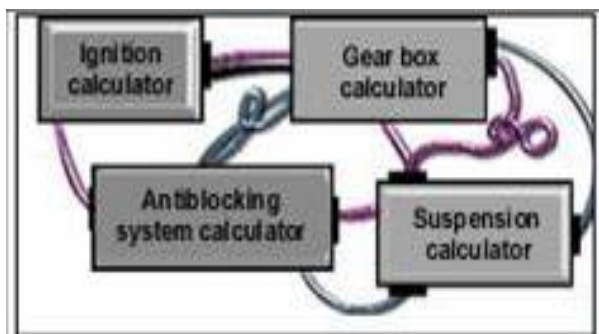
(اتصال شبکه ای)

(network communication)

توجه : شبکه مالتی پلکس دسته سیم ها را حذف نمی کند ، فقط تعداد سیم ها را کاهش می دهد .

- معایب اتصال نقطه به نقطه (point-to-point)

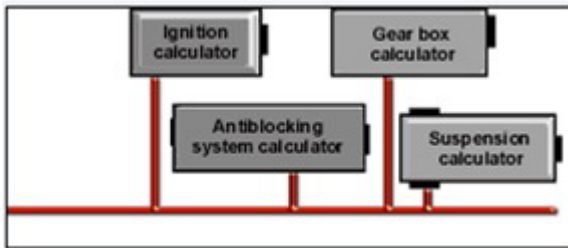
- نیازمند برقراری مسیر اختصاصی برای هر بار الکتریکی و هر سیستم
- پیچیدگی دسته سیم ها (مشکل جانمایی (packaging) - مشکل سختی مونتاژ)
- افزایش تعداد اتصال دهنده های دسته سیم ها و سیستم ها (connectors)
- روش محدود و زمانبر عیب یابی سنتی
- مشکل اضافه کردن ویژگیهای جدید (new features) به خودرو
- افزایش وزن که منجر به افزایش مصرف سوخت افزایش آلاینده می شود .





- مزایای شبکه مالتی پلکس - شبکه داخلی خودرو (In Vehicle Networking)

- کاهش هزینه های خودرو
- حذف سنسورها و تجهیزات الکترونیکی
- مشابه (اشتراک اطلاعات و اشتراک سیستم ها)
- کاهش حجم دسته سیم و اتصالات مرتبط با آن



• افزودن آسان قابلیت ها و ویژگی های خودرو

- استفاده از میکرو کنترلرها در بخش های مختلف خودرو و امکان پیاده سازی بسیاری از قابلیت ها
- استفاده از حافظه های الکترونیکی در بخش های مختلف خودرو و امکان نگهداری امکانات اطلاعات

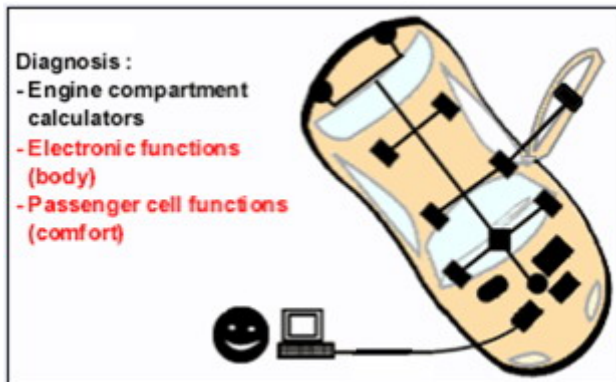
• صرفه جویی در زمان مونتاژ و خدمات پس از فروش

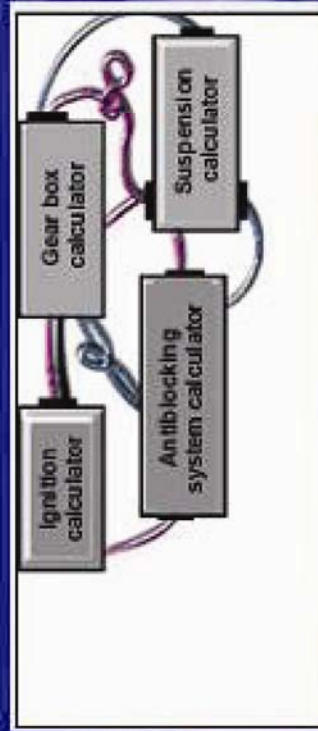
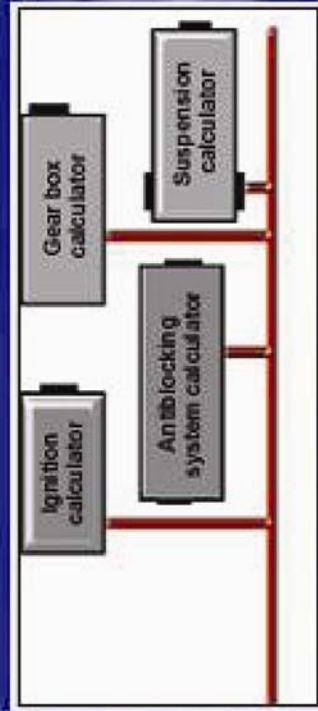
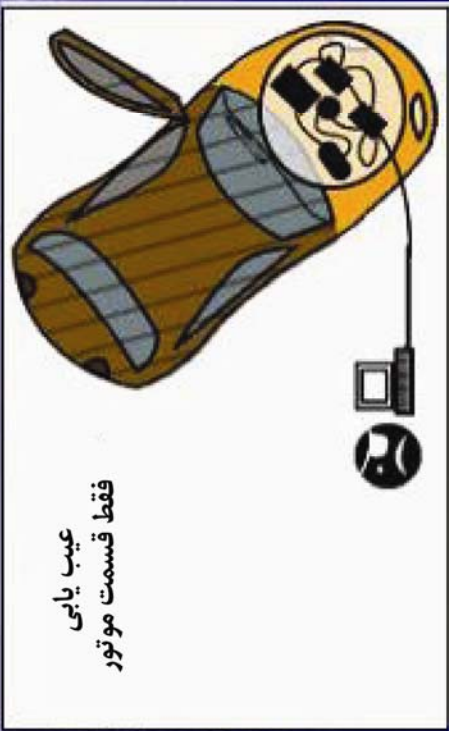
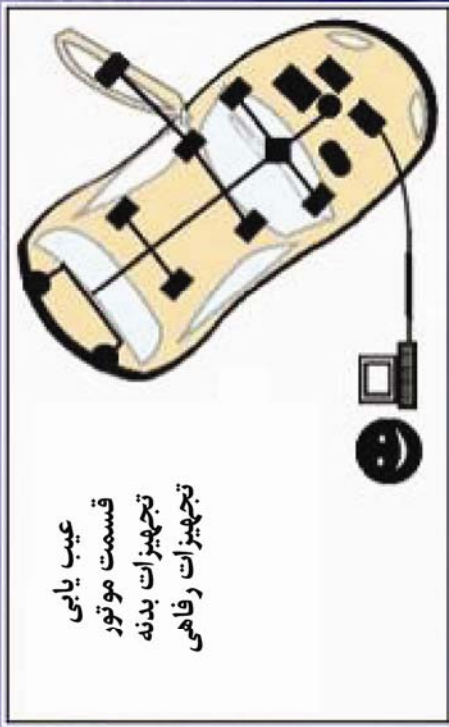
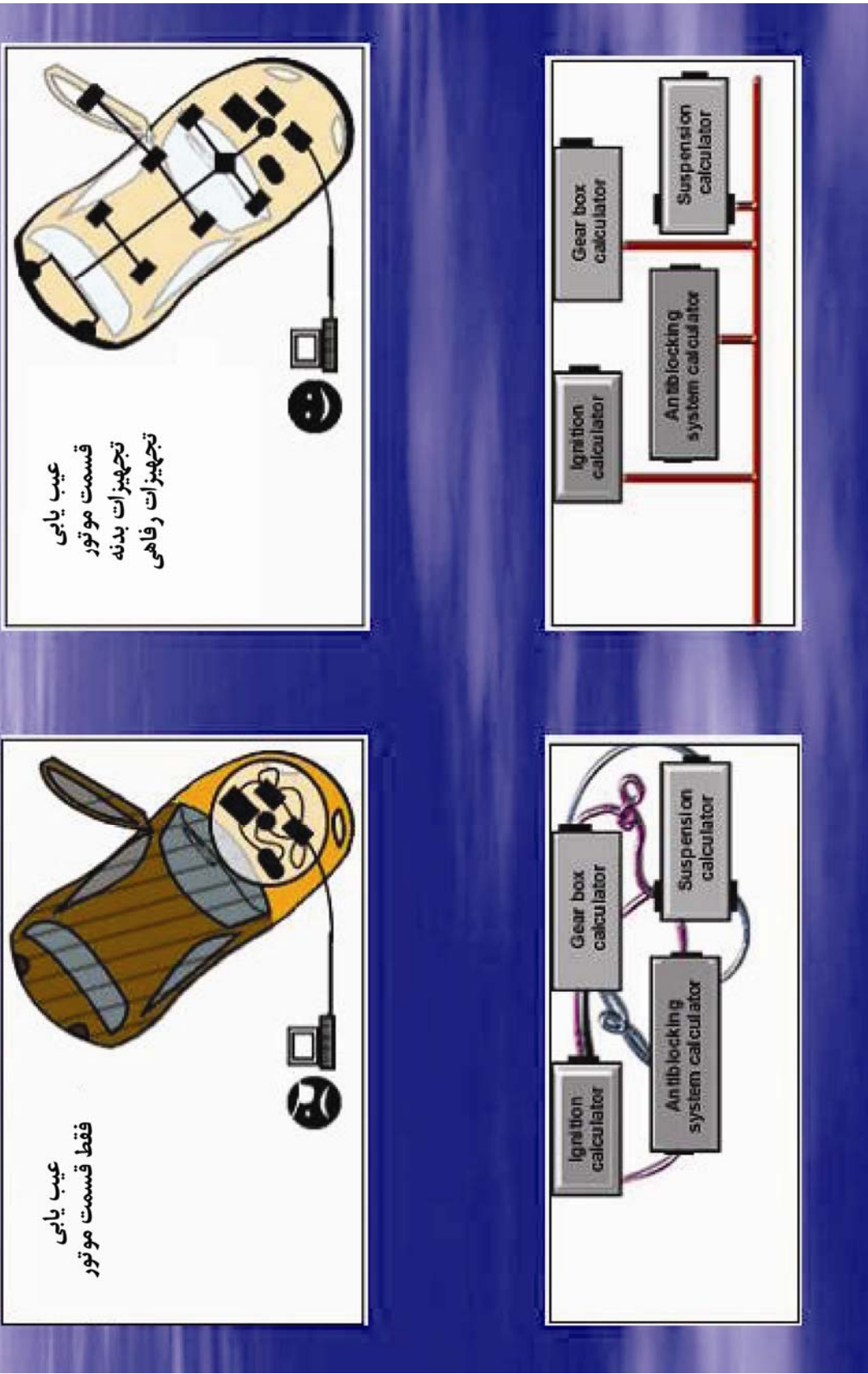
- عیب یابی آسان و سریع به دلیل تعداد کمتر سیم ها و اتصال دهنده ها
- امکان استفاده از تجهیزات عیب یاب الکترونیک برای عیب یابی کل شبکه

- پیچیده نبودن ساختار دسته سیم

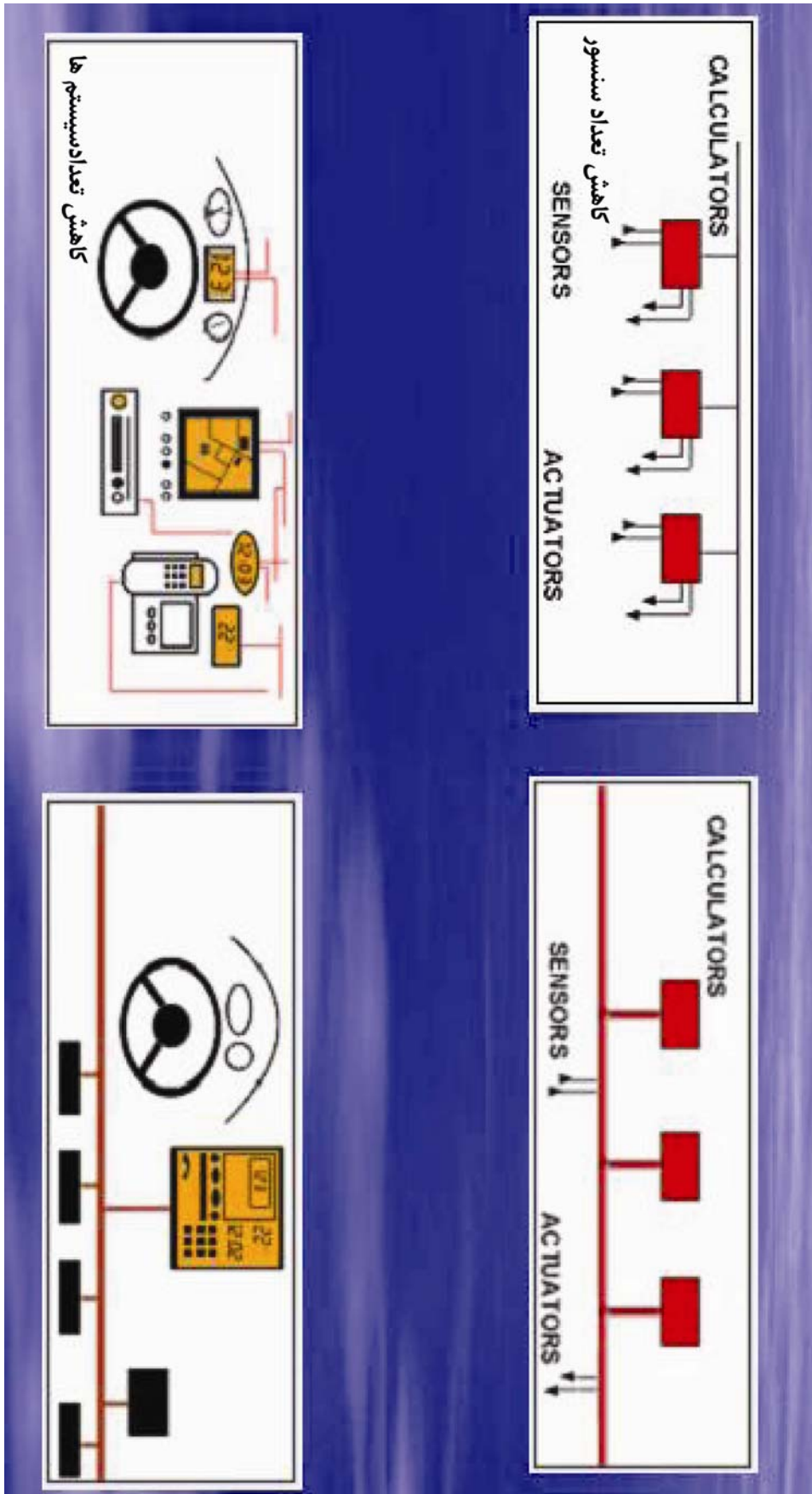
- افزایش سرعت و راحتی نصب تجهیزات

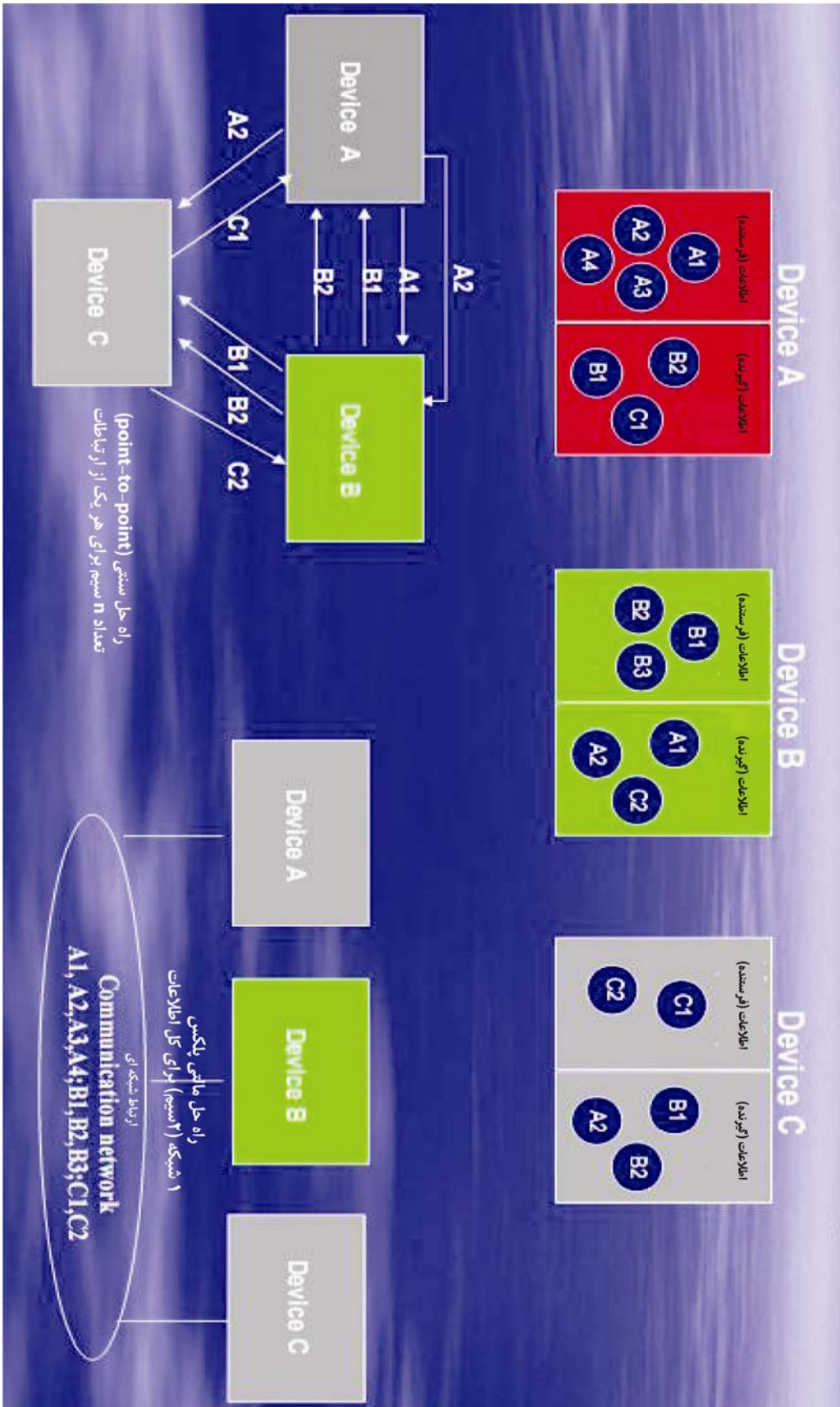
- نگهداری ، سرویس و ارتقاء آسانتر خودرو

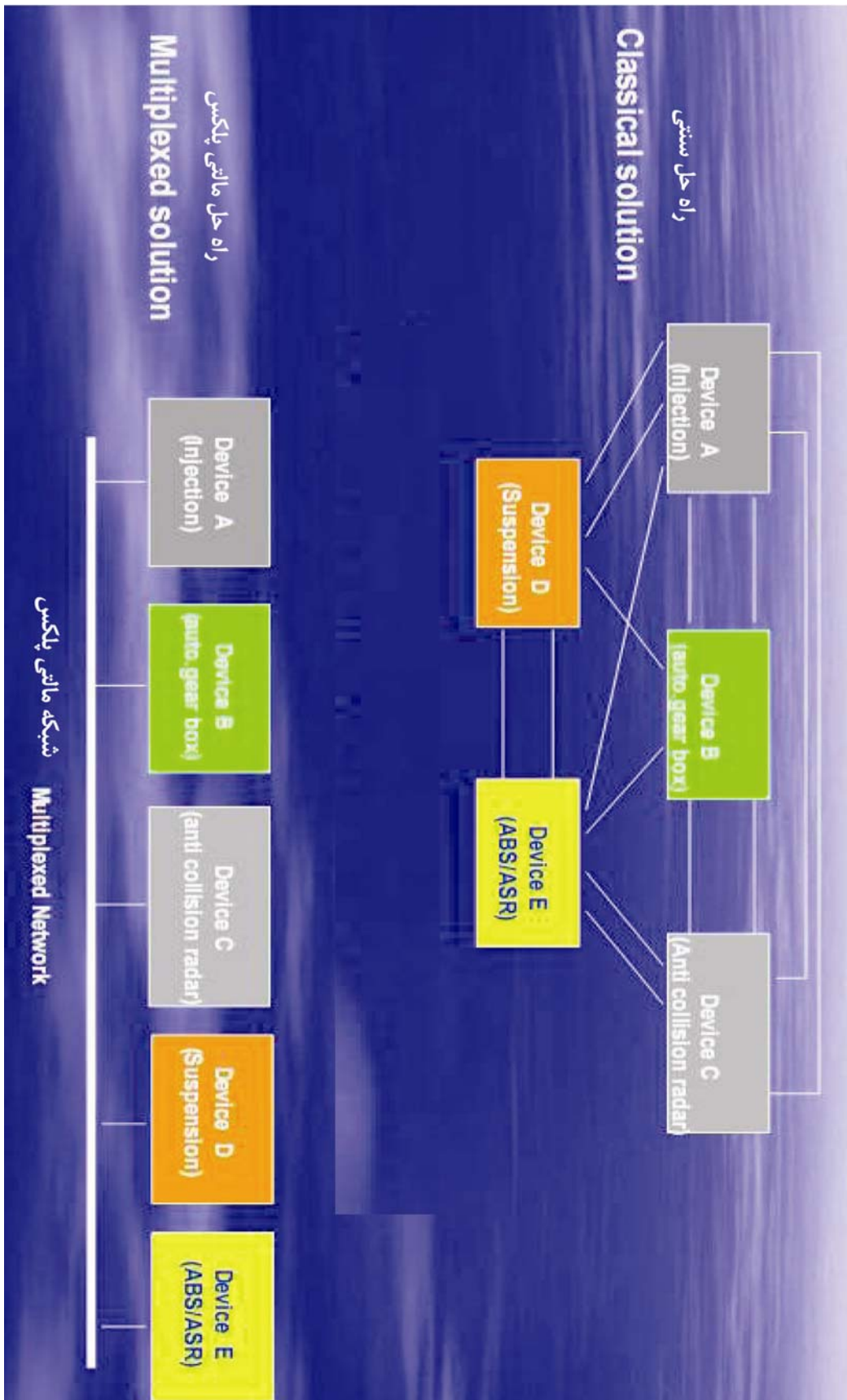




مزایای شبکه مالتی پلکس

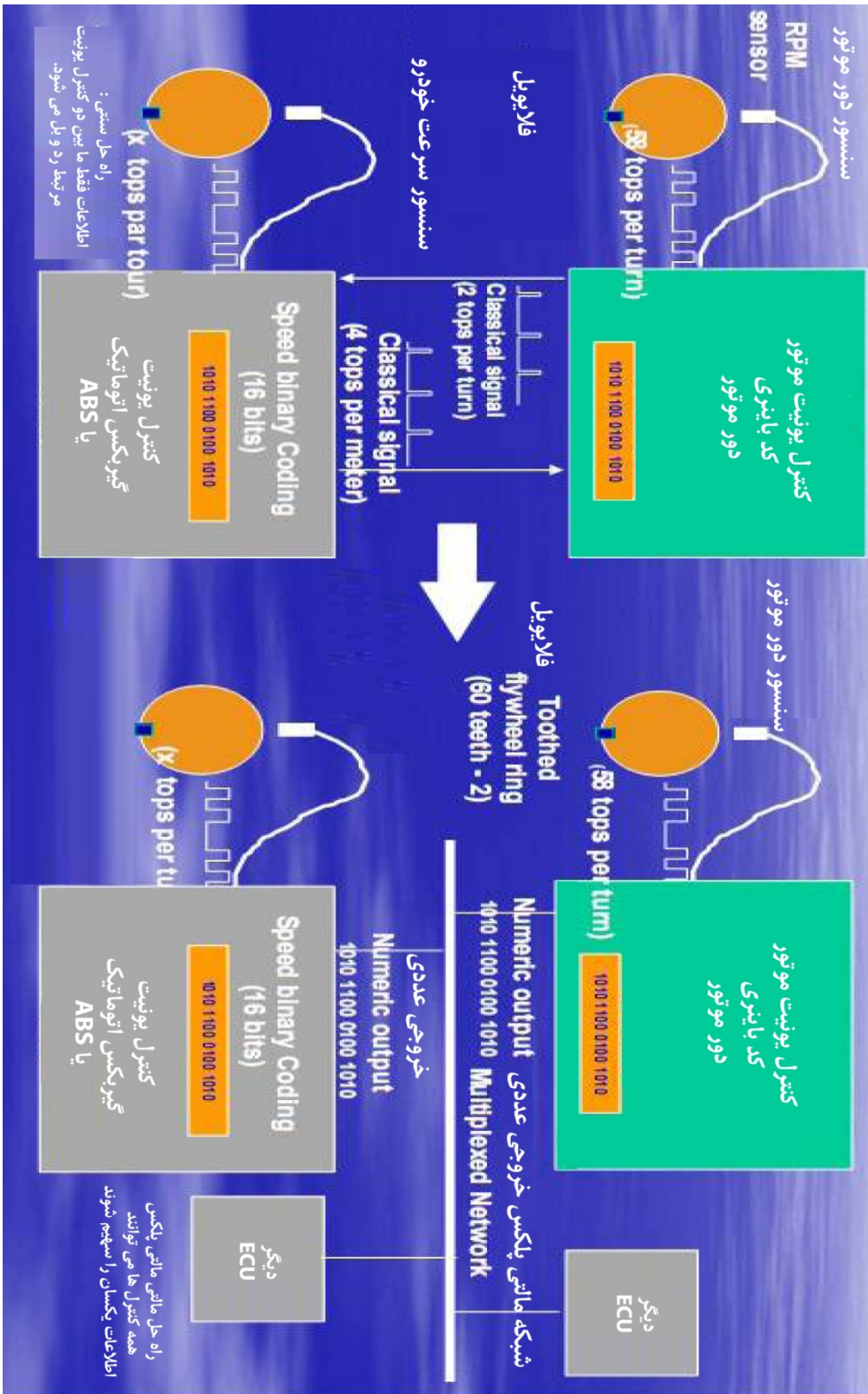








مثالی از مزیای شبکه مالتی پلکس





- اشکالات موجود در اتصال نقطه به نقطه در خودرو سمند

- موقعیت نامناسب نصب جعبه فیوز
- مونتاژ دسته سیم داشبورد در خط تولید
- عدم دریافت توان الکتریکی کافی جهت عملکرد مناسب بارهای توان بالا (مانند شیشه بالابر) •
- عدم مدیریت مصرف توان الکتریکی در خودرو
- مشکلات فراوان به هنگام عیب یابی (تعداد زیاد رشته سیم ها و انشعاب ها)
- سختی مونتاژ دسته سیم front (حجیم - سنگین - انعطاف پذیر - ضخیم - آسیب پذیر - زمانبر)
- نیاز به تغییرات سخت افزاری فراوان به هنگام نصب سیستم های جدید الکترونیکی (مانند ESP)
- هزینه های زیاد سربار در فرآیند تولید





مزایای پروژه مالتی پلکس در خودرو سمند

- کاهش وزن خودرو (حدود ۸ کیلوگرم)
- کاهش زمان مونتاژ (حدود ۱۵ دقیقه)
- تست و تعمیرات راحت و آسان خودرو در انتهای خط تولید و خدمات پس از فروش
- امکان استفاده از سیستم های جدید (نظیر گیربکس اتوماتیک ، ABS و ...)
- افزایش Flexibility (در خصوص افزایش و یا کاهش امکانات خودرو)
- کاهش جریان مصرفی خودرو و در نتیجه افزایش طول عمر باتری (از ۲۰۰ میلی آمپر به حدود ۸ میلی آمپر)
- افزایش طول عمر لامپ ها (با استفاده از روش PMW در روشن نمودن لامپ ها)
- قابلیت اطمینان بیشتر سیستم (Reliability) و کیفیت سیستم الکترونیک خودرو
- امکان هماهنگ کردن نشان دهنده سرعت و کیلومتر شمار با رینگ خودرو (قابل تنظیم برای رینگ های مختلف)
- امکان استفاده از سیستم های ترمز ABS مختلف بدون هیچگونه تغییراتی در دسته سیم خودرو
- امکان نمایش سیستم های رهیاب بر روی جلو آمپر
- عدم امکان صفر کردن کیلومتر شمار
- استایل جدید
- حفاظت بهتر بارهای الکتریکی و سیم ها در برابر اتصال کوتاه
- قابلیت استفاده از سوئیچ ها و قطعات با توان پایین و کاهش قیمت این قطعات
- قابلیت نمایش خطاهای بوجود آمده در خودرو
- آمادگی سیستم الکترونیک خودرو برای پذیرش فانکشن های جدید
- مدیریت مصرف توان الکتریکی در خودرو
- رفع محدودیت استفاده از قطعات خودرویی مجهز به کاربر و شبکه
- شیشه بالابر اتوماتیک برای تمام درهای خودرو
- قابلیت به روز کردن فانکشن ها
- حذف خطاهای طراحی سیم کشی نقطه به نقطه
- کاهش تعداد کانکتورها و اینتر کانکتورها
- کاهش حجم و قیمت دسته سیم ها



-
- کاهش وزن خودرو که باعث کاهش مصرف سوخت و کاهش آلاینده‌گی می‌گردد .
 - کاهش پیچیدگی دسته سیم‌ها
 - آسان شدن پیاده سازی سیستم‌های جدید



تعاریف و مفاهیم در شبکه مالتی پلکس



تعاریف و مفاهیم در شبکه مالتی پلکس

در این فصل به تعریف تشریح مختصر پاره ای از تعاریف و مفاهیم که در شبکه های مالتی پلکس کاربرد دارند ، می پردازیم .

• Node

به معنای گره و به هر مدول سخت افزاری که حداقل شامل یک واسط جهت اتصال به شبکه و انتقال اطلاعات می باشد اطلاق می گردد .

• BUS

به معنای گذرگاه و به مسیر مشترک بین دو یا چند گره جهت تبادل اطلاعات گفته می شود .

• حالت Recessive

حالت مغلوب در یک شبکه CAN

• حالت Dominant

حالت مغلوب در یک شبکه CAN

• Recessive Bit

وضعیت بیت بر روی خطوط باس CAN که بیانگر حالت Recessive می باشد . این بیت ، مقدار یک منطقی را دارد .

• Dominant Bit

وضعیت بیت بر روی خطوط باس CAN که بیانگر حالت Recessive می باشد . این بیت ، مقدار صفر منطقی را دارد .

• زمان تاخیر

مدت زمانی که طول می کشد تا یک پیام از یک انتهای شبکه به نقطه مقابل در انتهای دیگر برسد . در پروتکل CAN ، این مقدار برابر با فاصله زمانی بین دو رویداد درخواست ارسال پیام و آغاز زمان ارسال بر روی باس می باشد .

• Multi Master

در یک شبکه مالتی پلکس می توان گره ها را به دو دسته Slave و Master تقسیم بندی کرد . یک گره Master بدون اینکه از سوی گره دیگری درخواست شود می تواند به طور مستقل کنترل باس را در دست بگیرد و شروع به فرستادن اطلاعات کند . از این نمونه می توان PLC و PC را نام برد . گره های Slave نوعاً شامل شیرها ، درایوها و حسگرهای اندازه گیری هستند . این گره ها نمی توانند



به طور مستقل کنترل باس را در دست بگیرند و فقط می توانند خبر رسیدن پیام دریافت شده را اعلام کنند و یا وقتی که یک Master از آنها تقاضای ارسال پیام می کند ، شروع به فرستادن یک پیام کنند .

در پروتکل CAN ، کل گره ها از نوع Multi Master هستند . زیرا همه گره ها از نظر برقراری ارتباط و ارسال اطلاعات با دیگر گره ها یکسان بوده و میتوانند خود به عنوان یک Master عمل کنند .



استانداردهای شبکه مالتی پلکس

در فصل اول با ضرورت استفاده از شبکه مالتی پلکس در خودرو آشنا شدید و دانستید که شبکه مالتی پلکس یک شبکه انتقال داده (Data Transfer Network) بین سیستم ها و یونیت های الکترونیکی در خودرو می باشد. بدیهی است که پیاده سازی چنین شبکه ای به تمهیدات سخت افزاری و نرم افزاری ویژه ای جهت انتقال داده ها و فرامین نیاز دارد.

از ابتدای پیدایش ایده شبکه مالتی پلکس و تحقق سیستم های اولیه تا کنون، شبکه ها و پروتکی های مختلفی به کار گرفته شده اند که هر کدام حوزه کاربرد، مزایا، معایب و محدودیت خاص خود را دارند. با رونق گرفتن شبکه مالتی پلکس، استانداردهای گوناگونی جهت کاربردهای مختلف شبکه مالتی پلکس در خودرو توسط سازمان های استاندارد به ثبت رسیده است. از آنجایی که تمام قابلیت های الکترونیکی خودرو و سرویس دهی به آنها از اولویت سرویس دهی یکسان برخوردار نیستند لذا وجود یک استاندارد جهانی برای تعریف و طبقه بندی کاربردها و سرویس دهی های گوناگون به سیستم ها و فانکشن های خودرو احساس می شود.

استفاده از سیستم های مالتی پلکس جهت انتقال داده های سیستم های الکترونیکی خودرو از طریق گذرگاه انتقال داده ها (Data Bus) به اواخر ۱۹۷۰ باز می گردد. ابتدا امید بر آن بود که یک پروتکل بتواند تمام نیازمندی های خودرو را پوشش دهد اما با توجه به طیف گسترده نیازمندی ها و کاربردهای مختلف سیستم های خودرو، این ایده به طبقه بندی کلاس های SAE (Society Automotive Engineers) و اینکه پیاده سازی حداقل سه پروتکل و یا شبکه مورد نیاز است، تحقق یافت. در سال ۱۹۹۵ نیاز به وجود باس های چندگانه (Multi BUS) در خودرو پدیدار شد. در پیدایش این نیاز، مسئله هزینه و سبک و سنگین کردن آن نقش ویژه ای داشت.

بر طبق تقسیم بندی موسسه SAE، حداقل ۸ شبکه داخلی خودرو یا (In-Vehicle Network) IVN تا سال ۲۰۱۳ ضروری است. این شبکه ها عبارتند از:

Class A , Class B , Class C , Emissions / Diagnostic , AirBag , Mobile Media ,
X-by-Wire , Wireless



تذکر :

برخی منابع ، کلاس های SAE را به ۴ گروه تقسیم بندی می کنند و ۵ کلاس آخر را در یک گروه به نام کلاس D قرار می دهند . (جدول ۲-۱)

| SAE NETWORK CLASS | SPEED | APPLICATION |
|-------------------|-----------------------|--|
| CLASS A | <10 Kb/s | Convenience features (trunk release, door locks, electric mirror adjustment, etc.) |
| CLASS B | 10 - 125 Kb/s | General information transfer (HVAC, instruments, , power windows, etc.) |
| CLASS C | 125 Kb/s - 12 Mb/s | Real time control (power train, vehicle dynamics, engine control, etc.) |
| CLASS D | >1 Mb/s | Multimedia and safety-critical applications (Internet, digital tv, x-by-wire) |

جدول (۲-۱) طبقه بندی چهارگانه کلاس SAE

هر کاربردی در خودرو به پروتکل اختصاصی خود و یک یا چند شبکه که بر روی آن پروتکل بنا نهاده شده است ، نیاز دارد . گاهی اوقات علت انتخاب یک شبکه خاص به دلایل ایمنی انجام می گیرد . مثلاً AirBag یا X-by-Wire اما با صرف نظر کردن از تقسیم بندی فانکشن های خودرو ، در حال حاضر کلاس های مستقل و مجزایی از سیگنال ها داریم که در شبکه های خودرو ، در حال حاضر کلاس های مستقل و مجزایی از سیگنال ها داریم که در شبکه یا شبکه های خودرو با یکدیگر ارتباط دارند . طبقه بندی کلاس های SAE به شرح زیر است :

۲-۱- کلاس A

پروتکل های تعریف شده در این کلاس برای انتقال اطلاعات با مصارف عمومی (General Purpose) در محدود الکتریکی و الکترونیکی بدنه خودرو جهت ارتباط گره های ساده و غیر هوشمند (Nonintelligent) مانند سوئیچ ها ، کنترل موقعیت صندلی ، شیشه بالابر برقی ، قفل مرکزی ، لامپ ها ، کنترل موقعیت آئینه و ... مورد استفاده قرار می گیرند .



به دلیل اینکه اطلاعات رد و بدل شده نوعاً بسیار کوتاه و میزان تازه سازی (Updating) این گونه اطلاعات نسبتاً پایین است ، نرخ ارسال داده ها (Bit Rate) برای پروتکل های موجود در این کلاس نسبتاً پایین و کمتر از 10 kb/s است . هزینه پیاده سازی در این کلاس ناچیز و بین 0,5\$ و 1\$ برای هر گره است که عمدتاً شامل قطعات نیمه هادی (مانند میکرو کنترلر یا فرستنده گیرنده (Transceiver) ، نرم افزارها ، اتصال دهنده ها (Connectors) و ...) می باشد .

تذکر :

هزینه پیاده سازی برای هر کلاس صرفاً بر اساس یک محاسبه ساده و سطحی حاصل شده است و تنها به عنوان یک ملاک مقایسه با کلاس های دیگر بایستی در نظر گرفته شود .

اغلب پروتکل های کلاس A از نوع UART (Universal Asynchronous Receiver Transmitter) هستند . UART بسیار ساده و از نظر پاره سازی ، اقتصادی و به صرفه است . بسیاری از میکروکنترلرها دارای مدول داخلی (Serial Communication Interface) SCI (جهت تحقق UART هستند) مانند TMS470R1B1M – تگزاس اینسترومنت) در غیر این صورت می توان از یک مدول URAT در کنار میکروپروسسور استفاده کرد . مدار فرستنده / گیرنده (Transceiver) در کلاس A ، کوچکتر و ارزانتر از انواعی است که در سایر پروتکل ها استفاده می شود .

در جدول ۲-۳ تعدادی از ویژگی های (Attributes) عمده پروتکل های کلاس A با یکدیگر مقایسه شده است . تنها پروتکل استاندارد کلاس A ، پروتکل LIN (Local Interconnect Network) نام دارد . این پروتکل حاصل همکاری ۵ شرکت خودرو ساز BMW ، Damiler – Chrysler ، Volvo ، Volks ، Audi ، Wagen شرکت سازنده قطعات نیمه هادی Motorola و شرکت Volcano Communication Technologies است که اولین کاربرد تحت توسعه آن در خودرو در سال ۲۰۰۱ محقق شد . انتظار می رود LIN با رشدی معادل ۳ تا ۱۰ گره برای هر خودرو و ۱/۲ میلیارد گره در سال (در سطح جهانی) مواجه شود .

۲-۲- کلاس B

کاربرد پروتکل های این کلاس در انتقال اطلاعات غیر بحرانی (Non – Critical) با سرعت 10 kb/s تا 125kb/s می باشد . کاربردهایی از قبیل :

- اطلاعات پشت آمپر (Instrument Cluster)
- سرعت خودرو
- داده های مرتبط با آلاینده های موتور



▪ تهویه مطبوع (Air Conditioning)

پروتکل های این کلاس باید کاربردهای event-drive و انتقال پیام های پریود یک به همراه قابلیت های sleep/wakeup را پشتیبانی کنند . پروتکل های رایج این کلاسش ، CAN (در اروپا) و J ۱۸۵۰ (در آمریکا) می باشند . هزینه پیاده سازی پروتکل های کلاس B در حدود ۲ دلار برای هر گره می باشد .

۲-۳- کلاس C

از پروتکل های این کلاس برای انتقال اطلاعات بحرانی بلادرنگ (Real Time) با سیکل زمانی 1ms تا 10ms در زمان تاخیر پیام (Massage Latency) کمتر از 1ms استفاده می شود .
کاربردهایی نظیر :

- کنترل موتور
- سیستم کنترل گیربکس
- کنترل تعادل و پایداری خودرو

نرخ ارسال داده در محدوده 1kb/s تا 125kb/s می باشد . هزینه پیاده سازی برای هر گره از 3\$ تا 4\$ است . از بین پروتکل های جدول ۳-۵ پروتکل J۱۹۳۹ به طور مشترک برای کلاس های C و B در کاربردهایی برای وسایلی نظیر کامیون ، اتوبوس ، ماشین آلات ساختمانی و راهسازی ، کشاورزی ، دریایی و دیگر صنایع استفاده می شود در حالی که در اکثر خودرو های سواری از پروتکل ISO ۱۱۸۹۸ کلاس C با نرخ ارسال داده 500kb/s استفاده شده است . لازم به ذکر است که تفاوت عمده بین CAN در کلاس B و CAN در کلاس C در مشخصات گره های وصل شونده به شبکه و لایه فیزیکی پروتکل می باشد .

سازمان جهانی استاندارد یا ISO تعریف بسیار سده و بیشتر عملی را ارائه داده شده است . کلاس Low Speed یا کلاس B برای کاربردهای انتقال داده با سرعت کمتر از 125 kb/s که پروتکل CAN مربوط به این کلاس CAN – Low Speed بوده و در کلاس C برای کاربردهای انتقال داده با سرعت بیشتر از 125kb/s می باشد که پروتکل CAN مربوط به این کلاس CAN-High Speed می باشد .



دامنه پروژه مالتی پلکس بر روی خودرو سمند



دامنه پروژه :

تجهیز خودروی سمند به شبکه بدنه با ۵ نود (Node) الکترونیکی به نامهای ICN , CCN , FN , DDN ,
PDN و تحت پروتکل CAN(Low Speed) مربوط به کلاس B می باشد .



تصویر نود CCN



تصویر نود FN



تصویر نود PDN



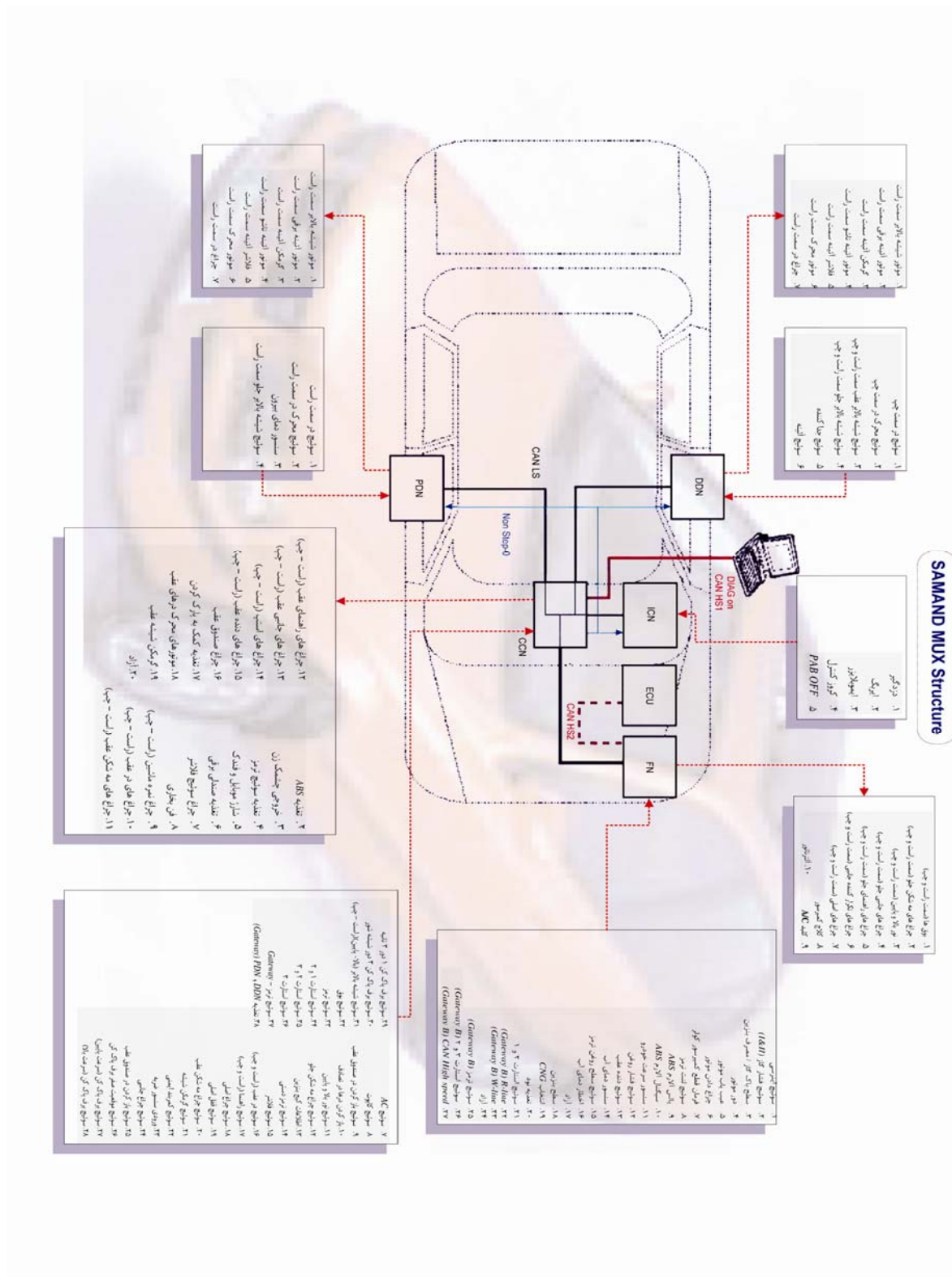
تصویر نود ICN

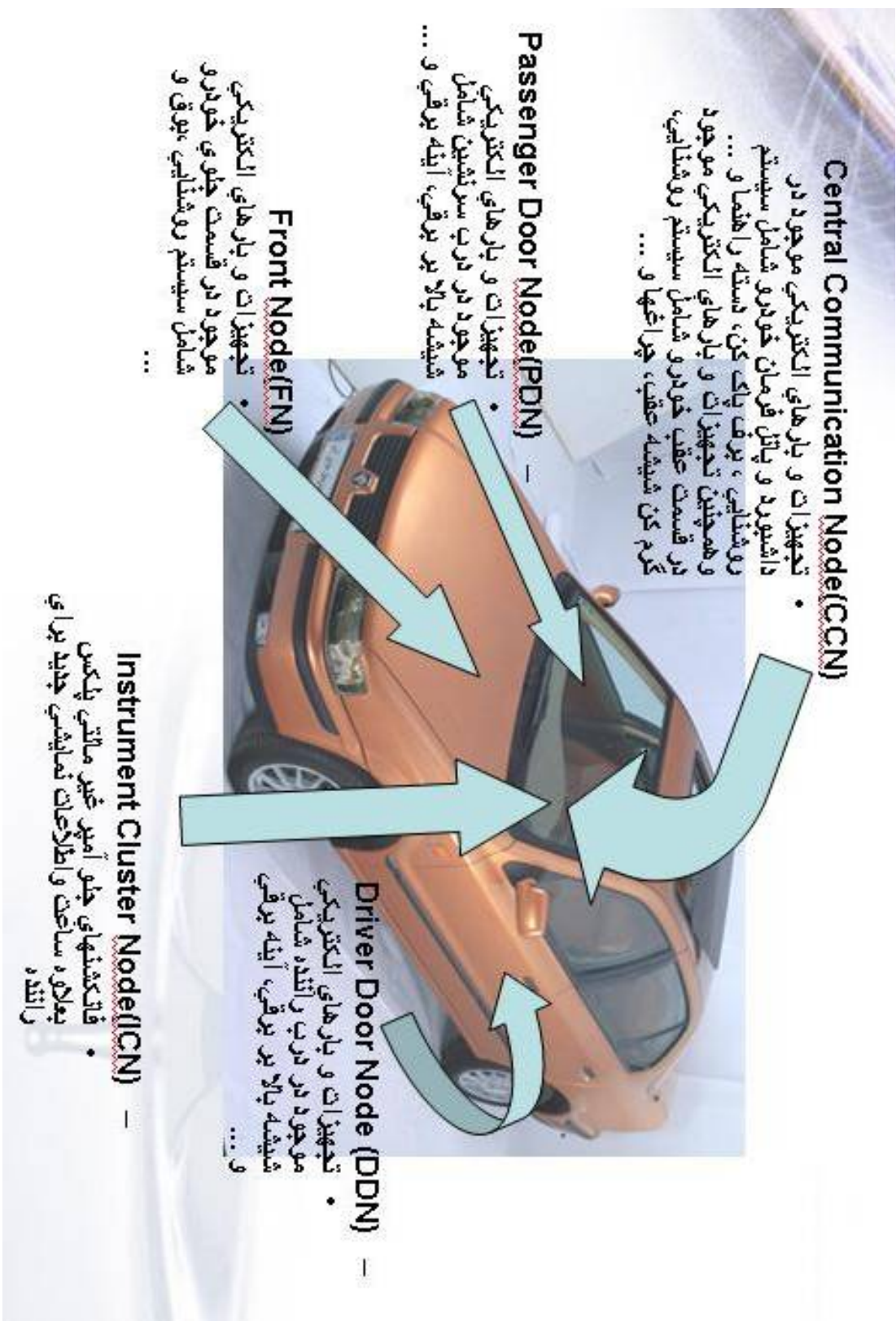


تصویر نود DDN



ساختار شبکه ای سمند مالتی پلکس







شماتیک دیاگرام

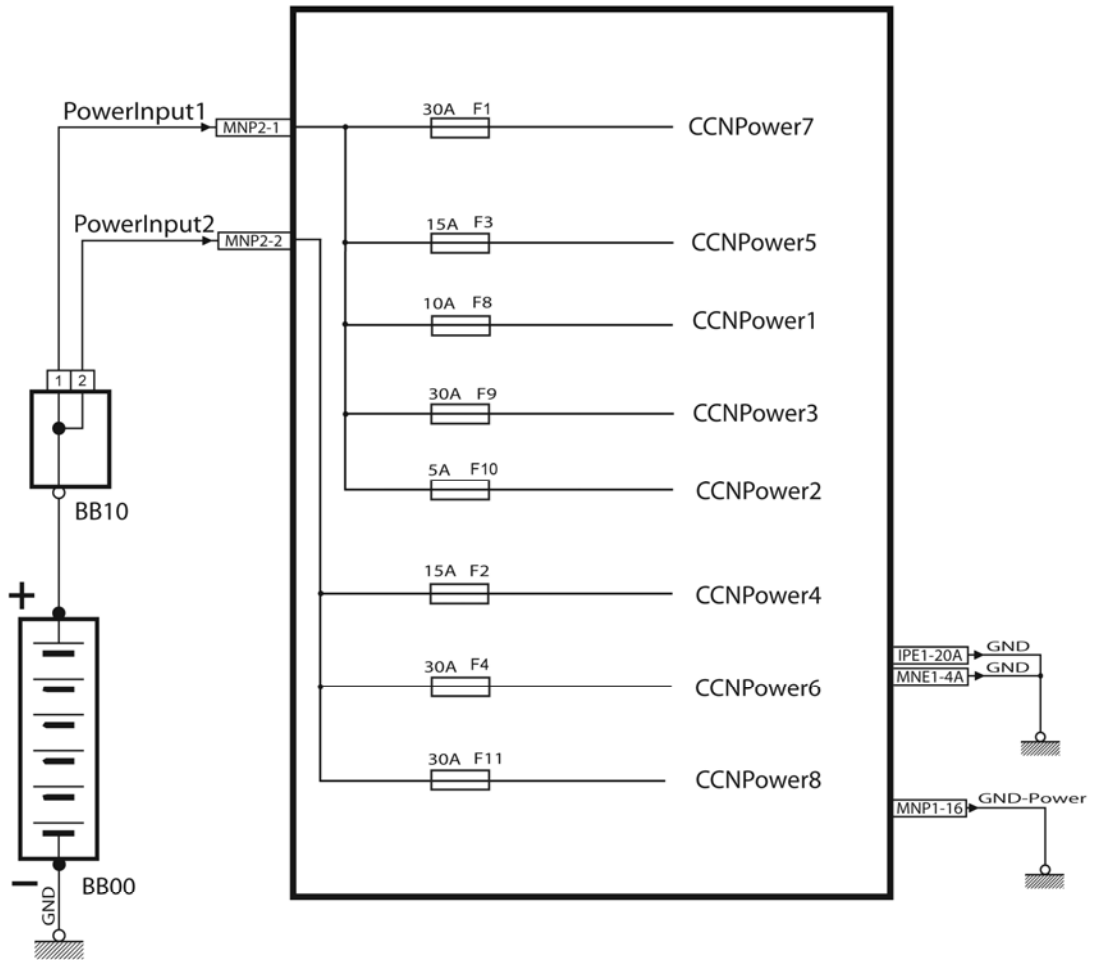
Node CCN (Central Control Node)

به همراه مشخصات کانکتورهای آن



Title : Wiring Schematic Diagram

Subject : CCN (Fuse Box)



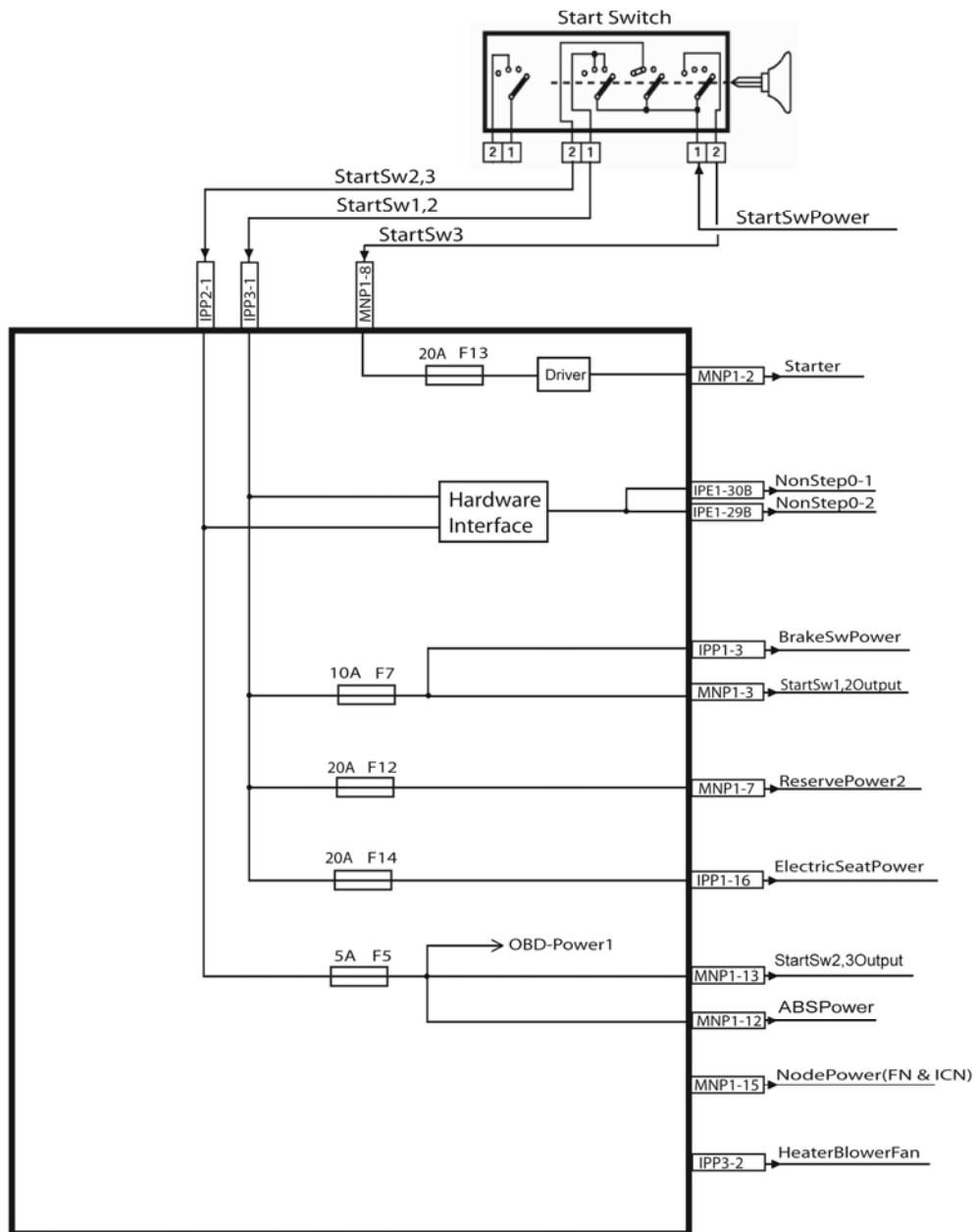
Drawn by : H.R.Abd
Responsible : M.Shahraein

Page : 1 of 7

Doc. Ref : AMS-ELE-SCH-0017-10
Version : 10.0

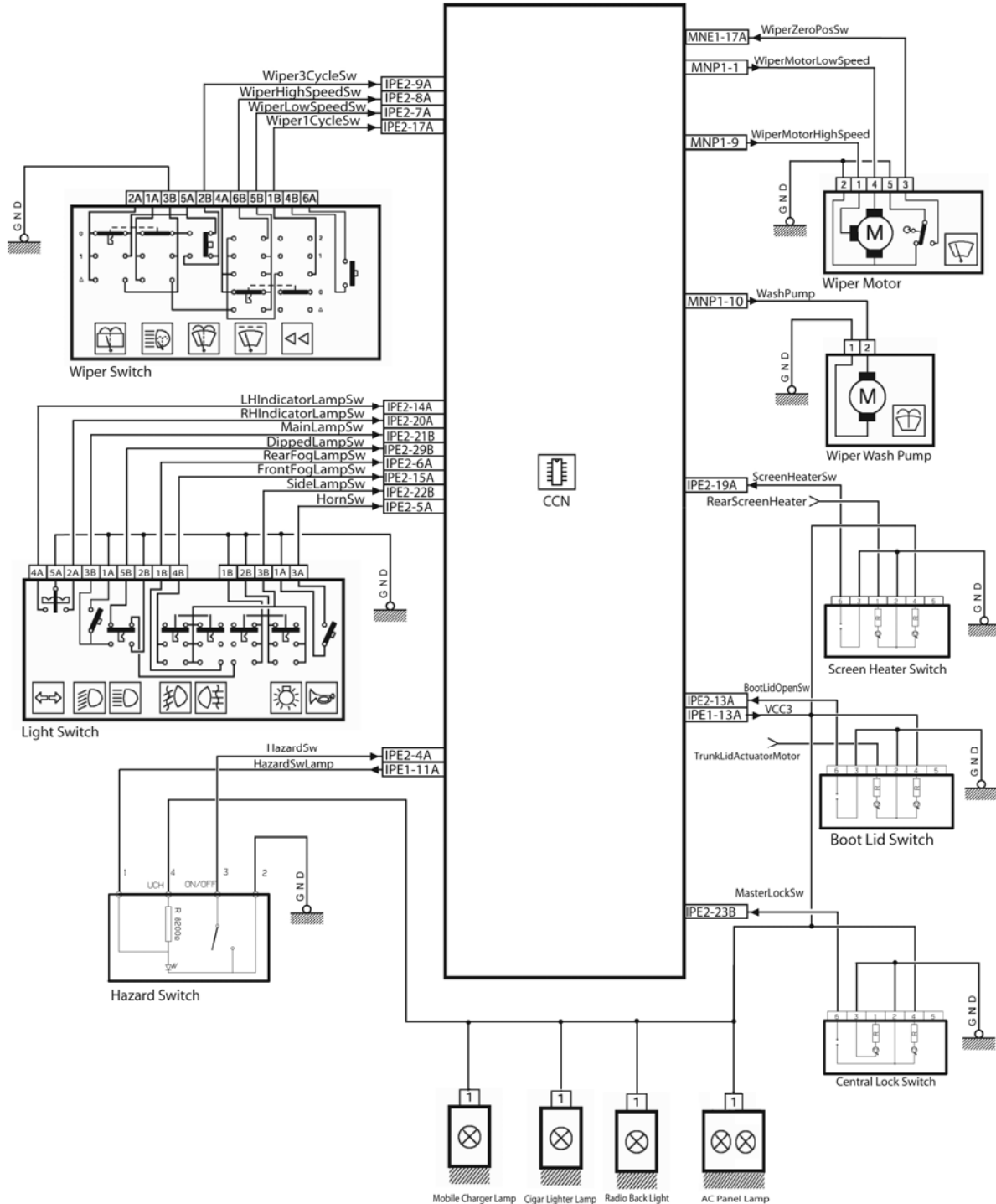


Title :Wiring Schematic Diagram
Subject : CCN (Fuse Box)





Title : Wiring Schematic Diagram
Subject : CCN



Drawn by : H.R.Abd
Responsible: M.Shahraein

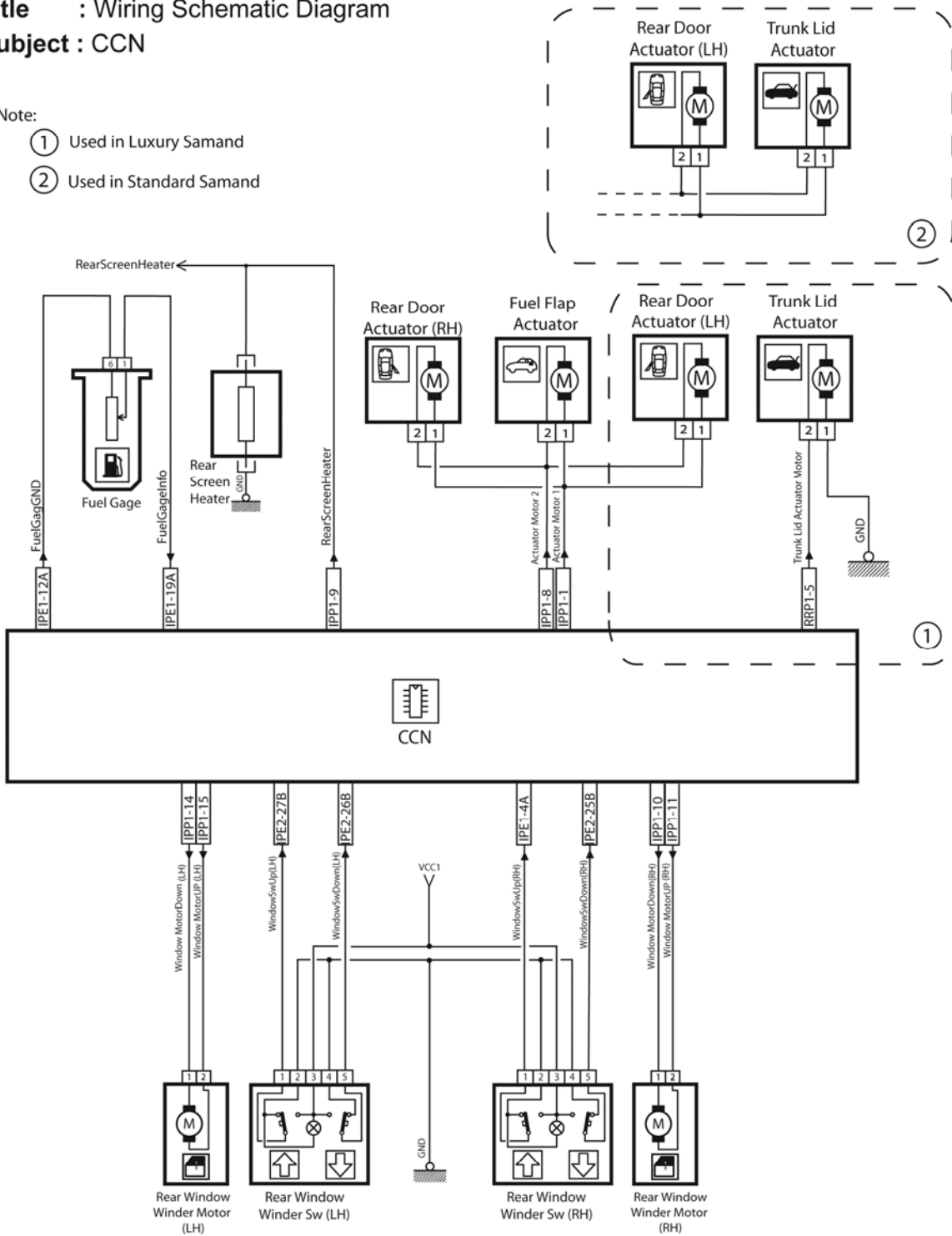


Title : Wiring Schematic Diagram

Subject : CCN

Note:

- ① Used in Luxury Samand
- ② Used in Standard Samand



Drawn by : H.R.Abd
 Responsible : M.Shahraein

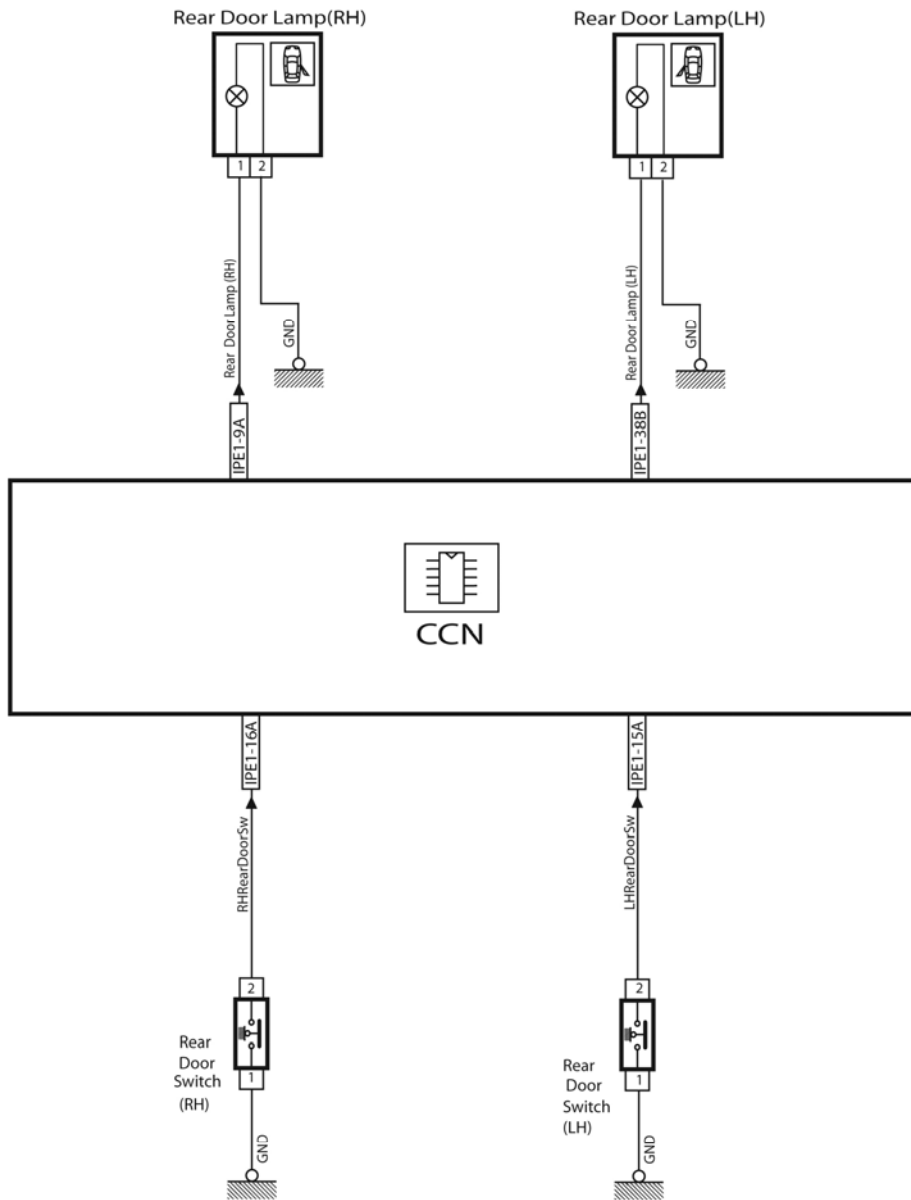
Page : 6 of 7

Doc. Ref : AMS-ELE-SCH0017-10
 Version : 10.0



Title : Wiring Schematic Diagram

Subject : CCN



Drawn by : H.R.Abd
Responsible : M.Shahraein

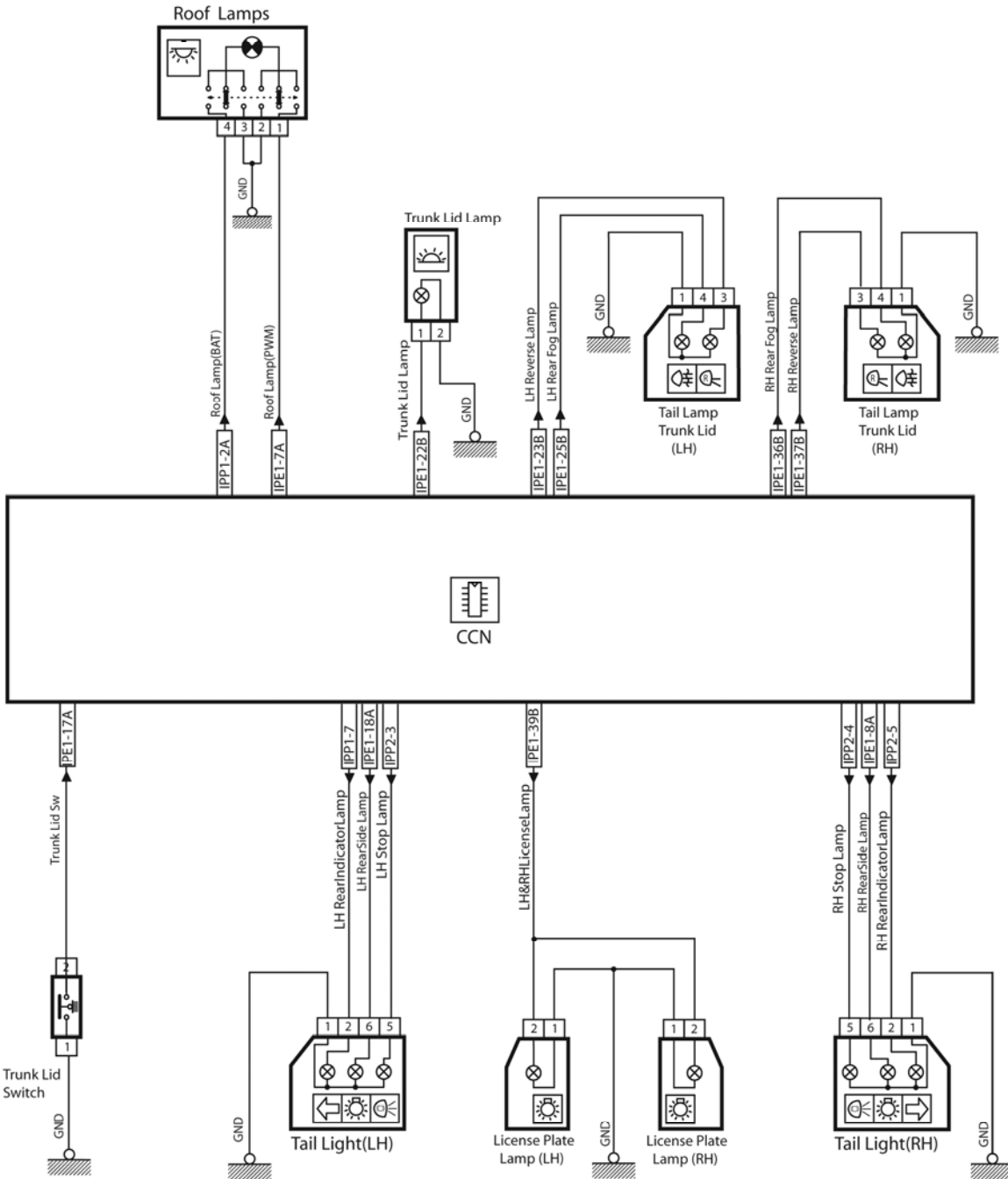
Page : 7 of 7

Doc. Ref : AMS-ELE-SCH0017-10
Version : 10.0



Title : Wiring Schematic Diagram

Subject : CCN



Drawn by : H.R.Abd
Responsible : M.Shahraein

Page : 5 of 7

Doc. Ref : AMS-ELE-SCH0017-10
Version : 10.0



شماتیک دیاگرام

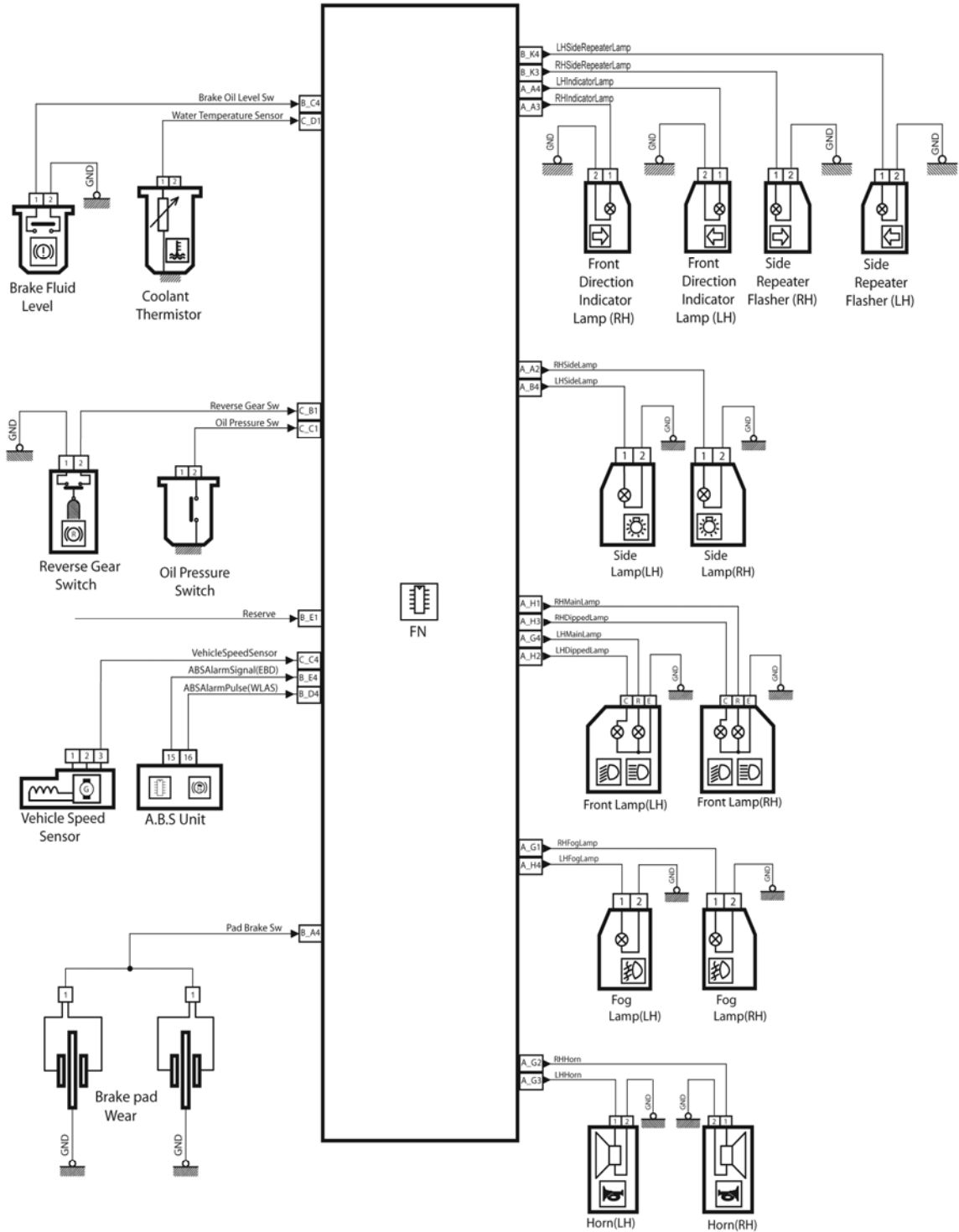
Node FN (font Node)

به همراه مشخصات کانکتورهای آن
(Pin Configuration)



Title : Wiring Schematic Diagram

Subject : Front Node (FN)



Drawn by : L.Mohammadi
Responsible : M.Shahraein

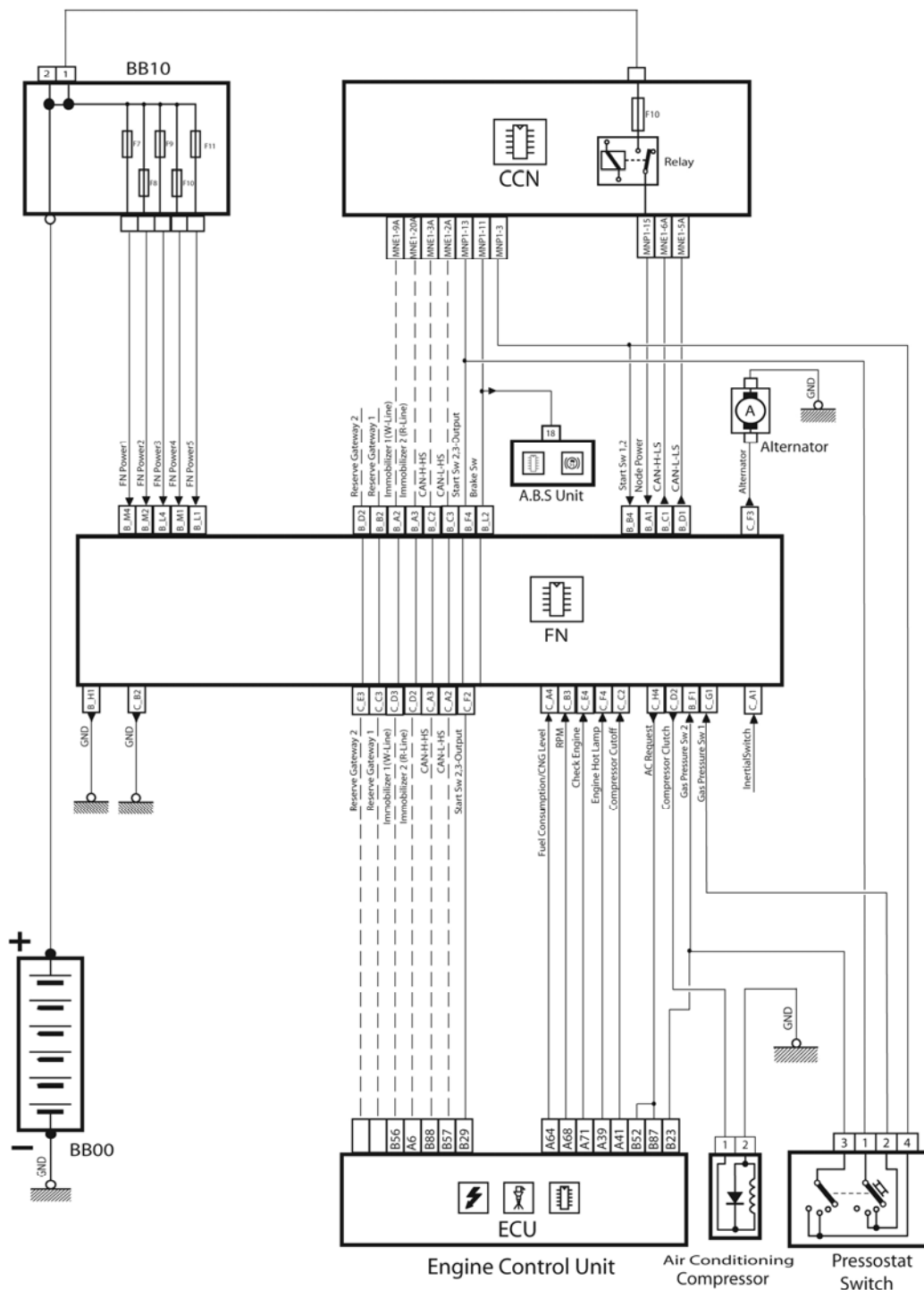
Page : 2 of 2

Doc. Ref : AMS-ELE-SCH0013-05
Version : 5.0



Title : Wiring Schematic Diagram
Subject : Front Node (FN)_ Siemens

Note:
The wires shown by
dashed lines are not
used in this version



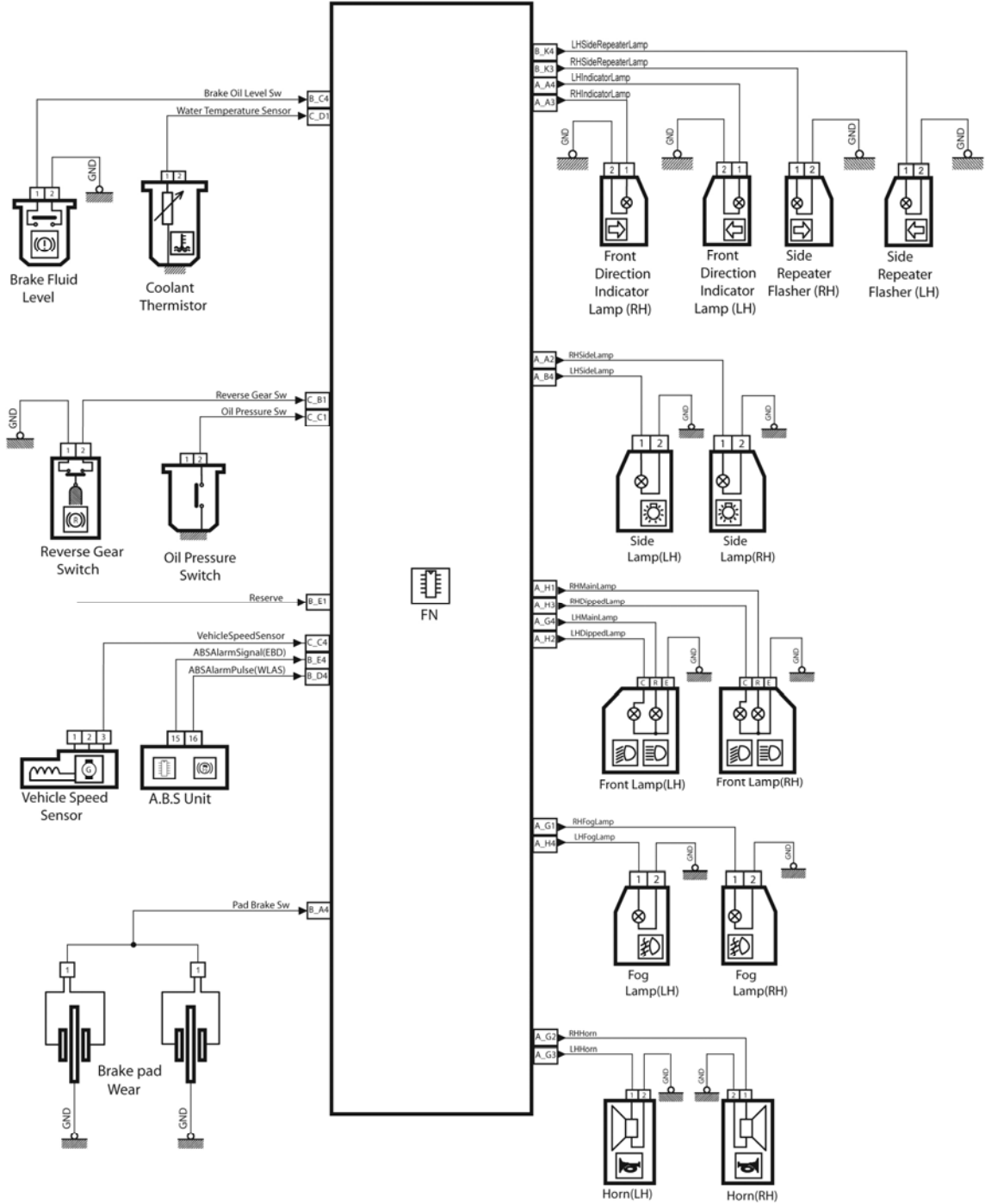
Drawn by : L.Mohammadi
Responsible : M.Shahraein

Page : 1 of 2

Doc. Ref : AMS-ELE-SCH-0021.01
Version : 1.0



Title : Wiring Schematic Diagram
Subject : Front Node (FN)-Siemens



Drawn by : L.Mohammadi
Responsible : M.Shahraein

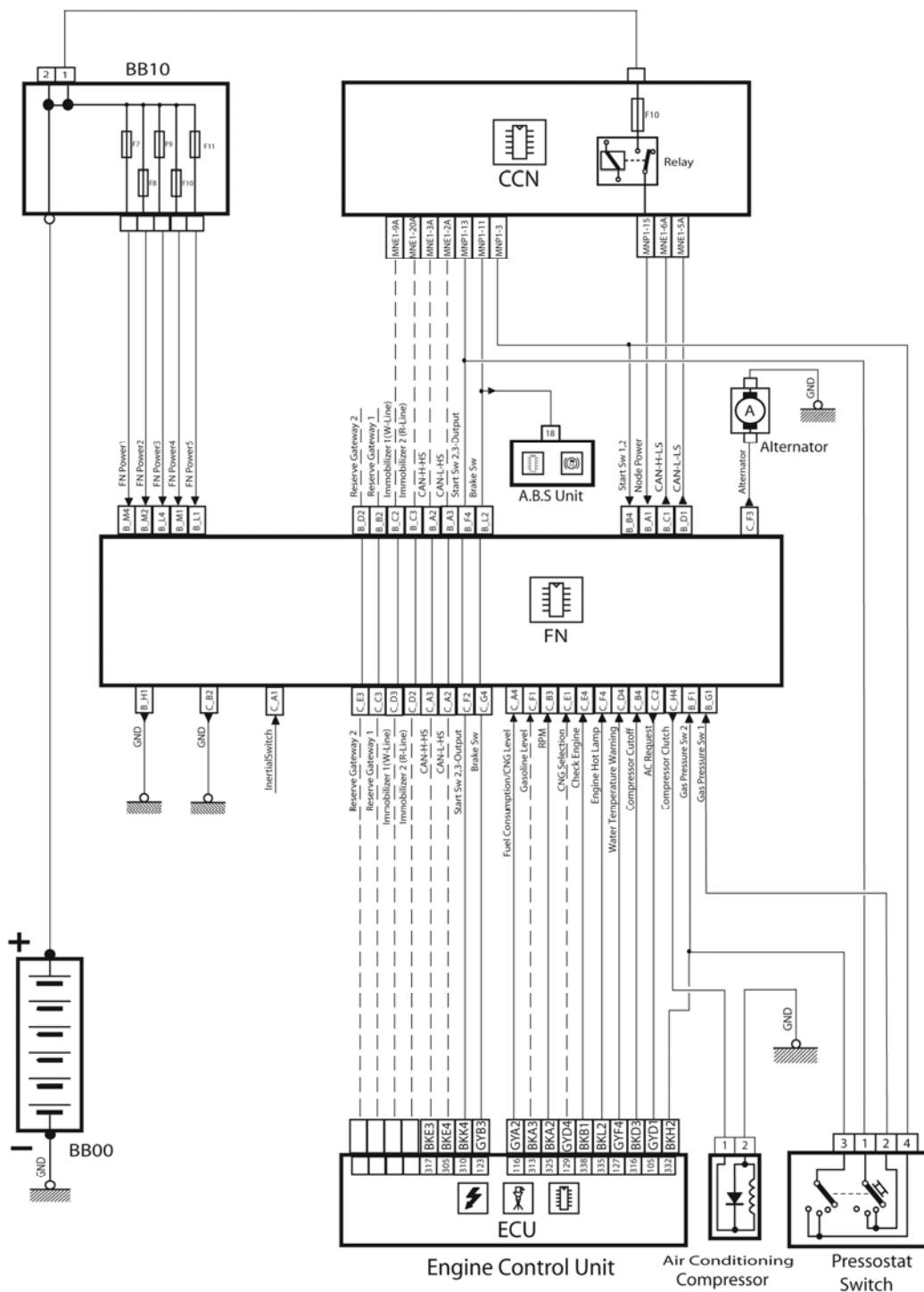
Page : 2 of 2

Doc. Ref : AMS-ELE-SCH-0021-01
Version : 1.0



Title : Wiring Schematic Diagram
Subject : Front Node (FN)_ EF7

Note:
The wires shown by
dashed lines are not
used in this version



Drawn by : L.Mohammadi
Responsible : M.Shahraein

Page : 1 of 2

Doc. Ref : AMS-ELE-SCH0013-05
Version : 5.0

**Title: FN Connector Specification**

| Front Node Connector - Cavity A - 32 Pin | | | | | | |
|--|-------------------|-------|--------------|-----------------|-------------------|-------------|
| No. | Name of signal | S/mm2 | Input/Output | Average Current | I max/Theoretical | Description |
| A-H2 | DIPPED_LAMP_LH | 1.5 | Output | 5.5A | 8A | |
| A-H3 | DIPPED_LAMP_RH | 1.5 | Output | 5.5A | 8A | |
| A-G4 | MAIN_LAMP_LH | 1.5 | Output | 5.5A | 8A | |
| A-H1 | MAIN_LAMP_RH | 1.5 | Output | 5.5A | 8A | |
| A-B4 | SIDE_LAMP_LH | 0.35 | Output | 0.5A | 3.2A | |
| A-A2 | SIDE_LAMP_RH | 0.35 | Output | 0.5A | 3.2A | |
| A-H4 | FOG_LAMP_LH | 1.5 | Output | 5.5A | 8A | |
| A-G1 | FOG_LAMP_RH | 1.5 | Output | 5.5A | 8A | |
| A-A4 | INDICATOR_LAMP_LH | 0.5 | Output | 2A | 4A | |
| A-A3 | INDICATOR_LAMP_RH | 0.5 | Output | 2A | 4A | |
| A-G3 | HORN_LH | 1 | Output | 4A | 6.4A | |
| A-G2 | HORN_RH | 1 | Output | 4A | 6.4A | |

| Front Node Connector - Cavity B - 48 Pin | | | | | | |
|--|-------------------------|-------|--------------|-----------------|-------------------|-------------|
| No. | Name of signal | S/mm2 | Input/Output | Average Current | I max/Theoretical | Description |
| B-D4 | ABS Alarm Pulse(WLAS) | 0.35 | Input | 25mA | 3.2A | |
| B-E4 | ABS Alarm Signal(EBD) | 0.35 | Input | 10mA | 3.2A | |
| B-B4 | Start_SW 1,2 | 0.75 | Power Supply | 0.5A | 5.6A | |
| B-K4 | Side Repeater Lamp (LH) | 0.5 | Output | 0.5A | 4A | |
| B-K3 | Side Repeater Lamp (RH) | 0.5 | Output | 0.5A | 4A | |
| B-A4 | Pad Brake Switch | 0.5 | Input | 15mA | 4A | |
| B-C4 | Brake Oil level Switch | 0.5 | Input | 15mA | 4A | |
| B-G1 | Gas Pressure Switch I | 0.35 | Input | 15mA | 3.2A | |
| B-F4 | Gas Pressure Switch II | 0.35 | Input | 15mA | 3.2A | |

Responsible: M. Shahrain

Issue Date: 04.01.2005

Doc Code: AMS_ELE_S61.01



Title:FNConnectorSpecification

| | | | | | | |
|------|--------------------|------|--------------|--------|-------|--|
| B-E1 | Reserve1 | 0.35 | Input | 10mA | 3.2A | |
| B-M4 | FN-POWER1 | 2 | Power Supply | 11A | 10.4A | |
| B-M2 | FN-POWER2 | 2 | Power Supply | 11.75A | 10.4A | |
| B-L4 | FN-POWER3 | 2 | Power Supply | 11A | 10.4A | |
| B-M1 | FN-POWER4 | 2 | Power Supply | 11.75A | 10.4A | |
| B-L1 | FN-POWER5 | 2 | Power Supply | 4A | 10.4A | |
| B-A1 | Node Power | 0.75 | Power Supply | 0.5A | 5.6A | |
| B-H1 | GND1 | 0.75 | GND | 0.5A | 5.6A | |
| B-C1 | CAN H-Low Speed | 0.35 | Input/Output | 0.5A | 3.2A | |
| B-D1 | CAN L-Low Speed | 0.35 | Input/Output | 0.5A | 3.2A | |
| B-A2 | CAN H-High Speed_B | 0.35 | Gateway | 0.5A | 3.2A | |
| B-A3 | CAN L-High Speed_B | 0.35 | Gateway | 0.5A | 3.2A | |
| B-F4 | Start_SW_2,3_B | 0.75 | Gateway | — | 5.6A | |
| B-L2 | Brake_SW_B | 0.75 | Gateway | — | 5.6A | |
| B-C3 | R_Line_B | 0.35 | Gateway | 0.25A | 3.2A | |
| B-C2 | W_Line_B | 0.35 | Gateway | 0.25A | 3.2A | |
| B-B2 | Reserve_Gateway_1B | 0.35 | Gateway | 0.25A | 3.2A | |
| B-D2 | Reserve_Gateway_2B | 0.35 | Gateway | 0.25A | 3.2A | |



Title:FNConnectorSpecification

| Front Node Connector - Cavity C - 32 Pin | | | | | | |
|--|---------------------------------|-------|--------------|-----------------|-------------------|-------------|
| No. | Name of signal | S/mm2 | Input/Output | Average Current | I max/Theoretical | Description |
| C-F1 | Gasoline_Level | 0.35 | Input | 10mA | 3.2A | |
| C-E1 | CNG_Selection | 0.35 | Input | 10mA | 3.2A | |
| C-F4 | Engin_Hot_Lamp | 0.35 | Input | 10mA | 3.2A | |
| C-B3 | RPM | 0.35 | Input | 10mA | 3.2A | |
| C-C4 | Vehicle Speed Sensor | 0.5 | Input | 10mA | 4A | |
| C-A4 | Fuel Consumption/CNG_Tank_Level | 0.35 | Input | 25mA | 3.2A | |
| C-D1 | Water Temperature Sensor | 0.5 | Input | 10mA | 4A | |
| C-D4 | Water Temperature Warning | 0.35 | Input | 10mA | 3.2A | |
| C-F3 | Alternator | 0.35 | Output | 0.2A | 3.2A | |
| C-C1 | Oil Pressure Switch | 0.5 | Input | 15mA | 4A | |
| C-B1 | Reverse Gear Switch | 0.5 | Input | 15mA | 4A | |
| C-C2 | AC Request | 0.35 | Output | 10mA | 3.2A | |
| C-B4 | Compressor Cut Off | 0.35 | Input | 10mA | 3.2A | |
| C-H4 | Compressor Clutch | 1 | Output | 4A | 6.4A | |
| C-A1 | Inertial Switch | 0.35 | Input | 15mA | 3.2A | |
| C-E4 | Check Engine | 0.35 | Input | 10mA | 3.2A | |
| C-A3 | CAN H-High Speed | 0.35 | Input/Output | 0.5A | 3.2A | |
| C-A2 | CAN L-High Speed | 0.35 | Input/Output | 0.5A | 3.2A | |
| C-F2 | Start_SW_2,3_B | 0.75 | Gateway | - | 5.6A | |
| C-G4 | Brake_SW_B | 0.75 | Gateway | - | 5.6A | |
| C-D2 | R_Line_B | 0.35 | Gateway | 0.25A | 3.2A | |
| C-D3 | W_Line_B | 0.35 | Gateway | 0.25A | 3.2A | |
| C-C3 | Reserve_Gateway_1B | 0.35 | Gateway | 0.25A | 3.2A | |
| C-E3 | Reserve_Gateway_2B | 0.35 | Gateway | 0.25A | 3.2A | |
| C-B2 | GND2 | 0.75 | GND | 0.5A | 5.6A | |

Create by M. Shafrain

Responsible M. Shafrain

Issue Date: 04.01.2005

Doc Code: AMS_ELE_S61_01



شماتیک دیاگرام

Node DNN , PDN

به همراه مشخصات کانکتورهای آن

(Driver Door Node)

(Passenger Door Node)

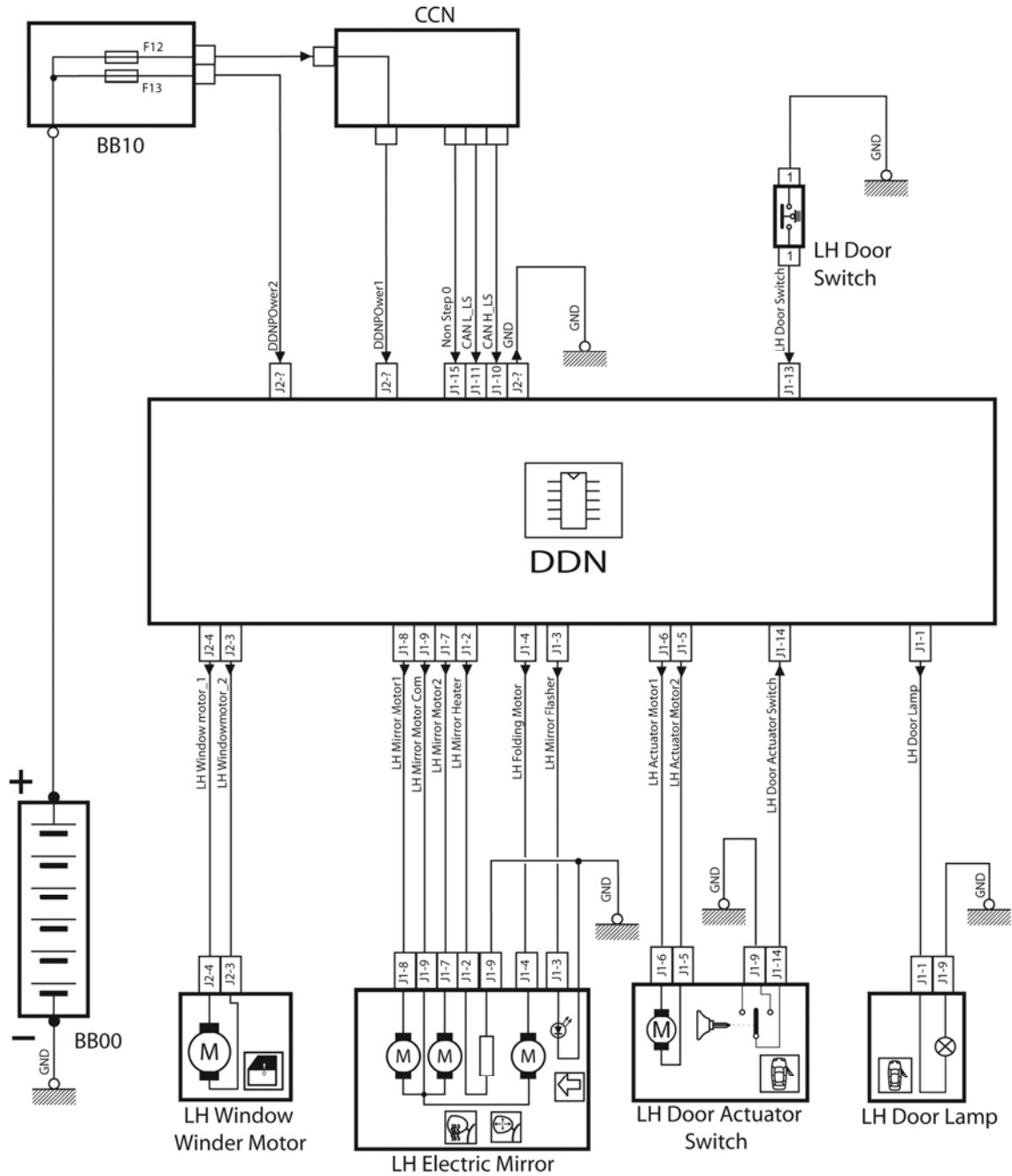


Title : Wiring Schematic Diagram

Subject : Driver Door Node (DDN)

Note : All of the following switches are inside the DDN:

- Windows Winder Switch Front (LH&RH)
- Windows Winder Swtich Rear (LH&RH)
- ISOLATOR Swtich
- Mirror Swtich



Drawn by : L.Mohammadi
Responsible: M.Shahraein

Page : 1 of 1

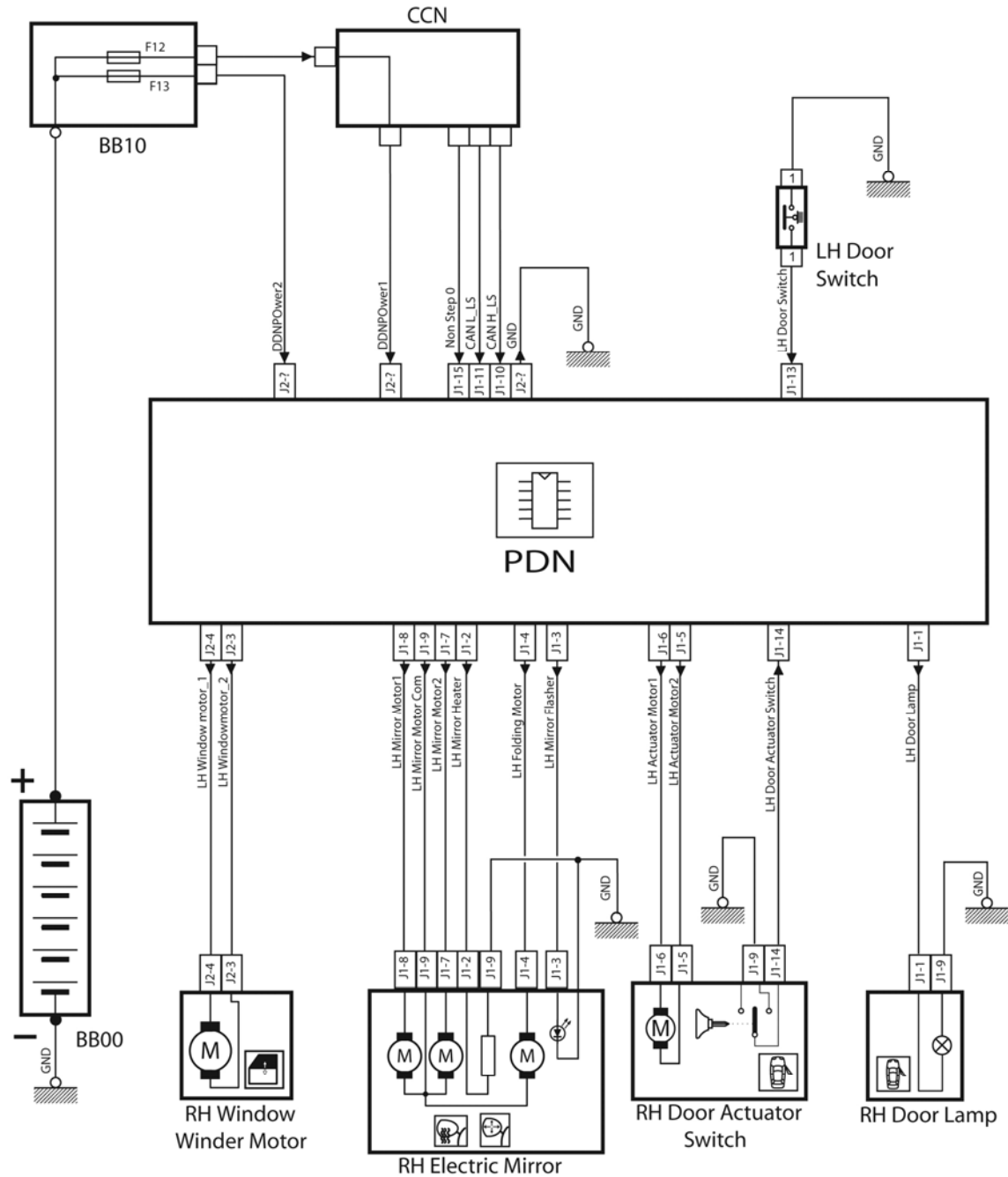
Doc. Ref : AMS-ELE-SCH0015-05
Version : 5.0



Title : Wiring Schematic Diagram

Subject : Passenger Door Node (PDN)

Note : Window Winder Switch is inside the PDN.




Drawn by : M.Taghiloo
Responsible: M.Shahraein

Page : 1 of 1

Doc. Ref : AMS-ELE-SCH0014-04
Version : 4.0

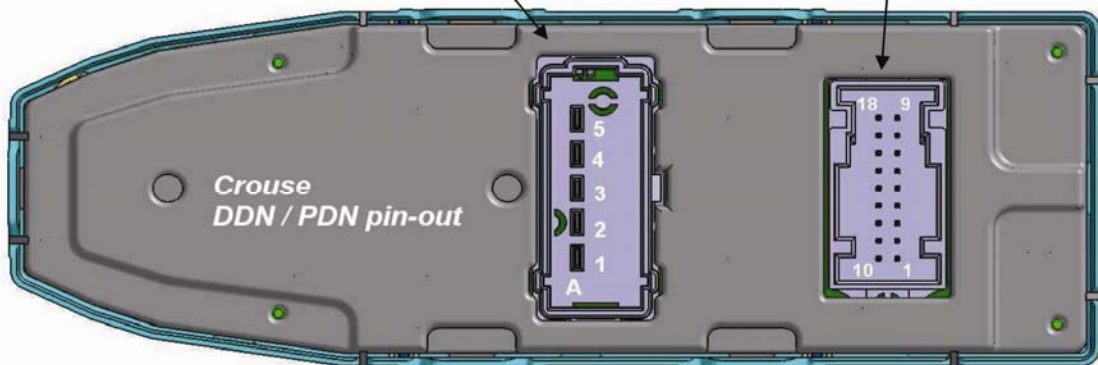


| | | |
|---|--|-------------------------|
|  Contrôles Intérieurs | DDN – PDN IRAN KHODRO Connectors pinout | Ref : P0933PIN00.doc |
|---|--|-------------------------|

| Pin number | Name |
|------------|----------------|
| A1 | VBAT2 |
| A2 | GND |
| A3 | Window Motor 2 |
| A4 | Window Motor 1 |
| A5 | VBAT1 |

| Pin number | Name |
|------------|------------------------------|
| 1 | Door Lamp |
| 2 | Mirror Heater |
| 3 | Mirror Flasher |
| 4 | Folding Motor |
| 5 | Actuator Motor 2 |
| 6 | Actuator Motor 1 |
| 7 | Mirror Motor 2 |
| 8 | Mirror Motor 1 |
| 9 | Mirror Motor COM |
| 10 | CAN H |
| 11 | CAN L |
| 12 | Not used |
| 13 | Door Switch |
| 14 | Actuator switch |
| 15 | Non Step0 |
| 16 | Outdoor Temperature Sensor * |
| 17 | Not used |
| 18 | Mirror Motor COM |

* PDN only



**Titel: PDN Connector Specification****PDN Connector Specification**

Date of update: 13 Sep. 2008

Document Code: AMS-ELE-S064-03



| Name of signal | Connector pin | S/mm | Input/Output | Current | I max/t | Description |
|------------------------|---------------|------|--------------|-----------|---------|---|
| NonStepo | J1-15 | 0.35 | Input | signal | | |
| Outdoor Temperature | J1-16 | 0.35 | Input | signal | | J1-16 |
| Door switch | J1-13 | 0.35 | Input | signal | | |
| Actuator switch | J1-14 | 0.35 | Input | signal | | |
| CAN L | J1-11 | 0.35 | Input/Output | signal | | |
| CAN H | J1-10 | 0.35 | Input/Output | signal | | |
| Door Lamp | J1-1 | 0.35 | Output | 420 mA | | |
| Mirror Heater | J1-2 | 0.35 | Output | 1.1 Amp | 2.5 Amp | |
| Actuator Motor 1 | J1-6 | 0.35 | Output | 2.5 Amp | | Only for maximum 1000ms |
| Actuator Motor 2 | J1-5 | 0.35 | Output | 2.5 Amp | | |
| Mirror Motor Com | J1-9 | 0.35 | Output | 200 mA | | |
| Mirror Motor 1 | J1-8 | 0.35 | Output | 200 mA | | |
| Mirror Motor 2 | J1-7 | 0.35 | Output | 200 mA | | |
| Mirror Flasher (LED) | J1-3 | 0.35 | Output | 300 mA | | |
| Mirror Folging Motor 2 | J1-18(Com) | 0.35 | Output | 700 mA | 2 Amp | |
| Mirror Folding Motor 1 | J1-4 | 0.35 | Output | 700 mA | 2 Amp | |
| Window Winder Motor 1 | J2-4 | 2 | Output | 10 Amp | 30 Amp | The maximum duration of I _{max} is 100ms |
| Window Winder Motor 2 | J2-3 | 2 | Output | 10 Amp | 30 Amp | |
| GND | J2-2 | 2 | Power Supply | 15 Amp | | |
| VBAT2(F13) | J2-1 | 2 | Power Supply | 29.57 Amp | | Fuse value = 40 Amp |
| VBAT1 (F12) | J2-5 | 1.5 | Power Supply | 6.5 Amp | | Fuse value = 10 Amp |

Pin Count = 21

J1 : MQS 28 pins connector

J2 : Power 5 pins connector

Create by M.TaghiFou

Responsible: M.Shafrain

Page: 1 of 1

Issue Date: 04.01.2005

Doc. Code: AMS ELE S064.02



Title: DDN Connector Specification

DDN Connector Specification

Date of update: 13 Sep. 2008

Document Code: AMS-ELE-S063-03



| Name of signal | Connector pin | S/mm ² | Input/Output | Current | I max/t | Description |
|------------------------|---------------|-------------------|--------------|---------|---------|---|
| NonStepo | J1-15 | 0.35 | Input | signal | | |
| Door Switch | J1-13 | 0.35 | Input | signal | | |
| Actuator Switch | J1-14 | 0.35 | Input | signal | | |
| CAN L | J1-11 | 0.35 | Input/Output | signal | | |
| CAN H | J1-10 | 0.35 | Input/Output | signal | | |
| Door Lamp | J1-1 | 0.35 | Output | 470mA | | |
| Actuator Motor 2 | J1-5 | 0.35 | Output | 2.5 Amp | | Only for maximum 1000ms |
| Actuator Motor 1 | J1-6 | 0.35 | Output | 2.5 Amp | | |
| Mirror Heater | J1-2 | 0.35 | Output | 1.1 Amp | 2.5 Amp | |
| Mirror Motor Com | J1-9 | 0.35 | Output | 220 mA | | |
| Mirror Motor 2 | J1-7 | 0.35 | Output | 220 mA | | |
| Mirror Motor 1 | J1-8 | 0.35 | Output | 220 mA | | |
| Mirror Flasher (LED) | J1-3 | 0.35 | Output | 300 mA | | |
| Mirror Folding Motor 2 | J1-18(Com) | 0.35 | Output | 700 mA | 2 Amp | |
| Mirror Folding Motor 1 | J1-4 | 0.35 | Output | 700 mA | 2 Amp | |
| Window Winder Motor 2 | J2-3 | 1.5 | Output | 7 Amp | 23 Amp | The maximum duration of I _{max} is 100ms |
| Window Winder Motor 1 | J2-4 | 1.5 | Output | 7 Amp | 23 Amp | |
| GND | J2-2 | 2 | Power Supply | 15 Amp | | |
| VBAT2(F13) | J2-1 | 2 | Power Supply | 15 Amp | | Fuse value = 40 Amp |
| VBAT1 (F12) | J2-5 | 1.5 | Power Supply | 3.5 Amp | | Fuse value = 10 Amp |

Pin Count = 20

J1 : MQS 28 pins connector

J2 : Power 5 pins connector



نود ICN (Instrument Control Node)

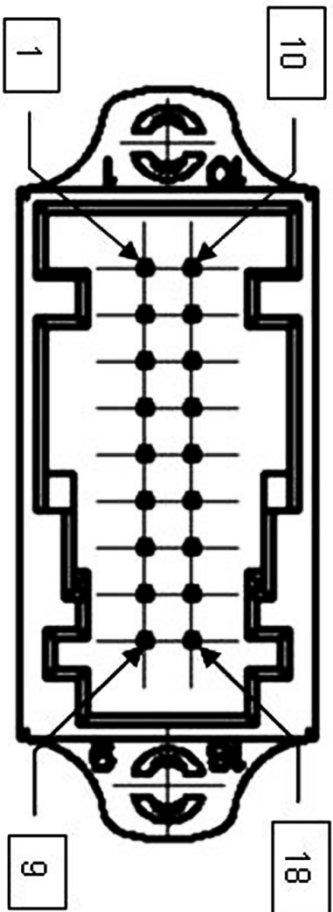


Telltale indicated by LED (Green: 6ea / Blue 1ea / Yellow: 11ea / Red: 1ea / Spare box: 2ea)





Connector (18-pinouts): 953264-1(SL801)



AMP 18PIN VERTICAL CONNECTOR – 953264-1(White)

| | | | |
|---|---------------|----|-------------|
| 1 | BATTERY | 10 | CRUISE |
| 2 | SGND | 11 | PAB_OFF |
| 3 | PGND | 12 | AIRBAG |
| 4 | NC | 13 | IMMOBILIZER |
| 5 | NC | 14 | NON_STEP_0 |
| 6 | CAN_H_LB | 15 | NC |
| 7 | CAN_L_LB | 16 | NC |
| 8 | ANTI-THEFT(+) | 17 | NC |
| 9 | NC | 18 | CCN_POWER |